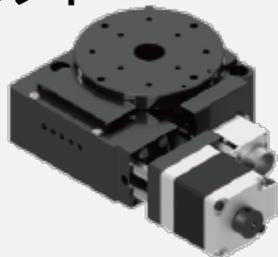


概要 仕様変更・ライナップ追加一覧

図1:角形プレート仕様の追加

丸形プレート



角丸形プレート

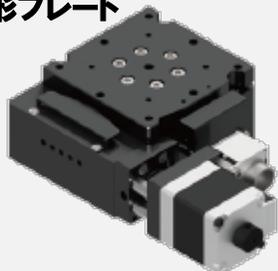


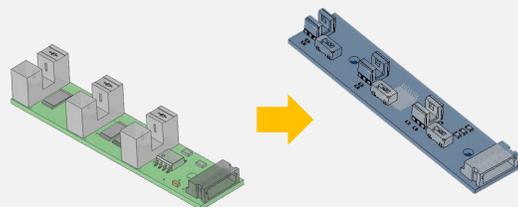
図2:モータオプションの追加



2相モータ
AZ(脱調レスアブソリュート)を追加

※画像はAZモータ搭載機種イメージです。

図3:センサ基板の仕様変更



◆フォトマイクロセンサ
:EE-SX4320

電源電圧	DC5-24V ±10%
制御出力*	DC5-24V 8mA以下

◆フォトマイクロセンサ
:EE-SX4320

電源電圧	DC5-24V ±5%
制御出力*	DC30V 10mA以下

No.	項目	内容	外観変化	図	対応サイズ	
					φ40	φ60
1	角形プレート仕様の追加	KRB06に角形テーブル仕様を追加		1		●
2	モータオプション追加	2相モータ、高分解能モータ、AZ(αSTEPアブソリュート)	●	2	●	●
3	センサ基板の仕様変更	逆接続保護、過電流保護		3	●	●

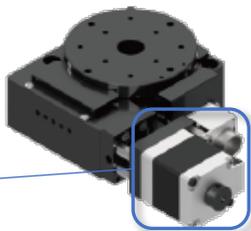
仕様変更・改良点/ラインナップ追加

モータ追加

2相ステッピングモータと α STEP(AZ)を追加。
用途に合わせてモータをお選びいただけます。

モータオプション対応追加

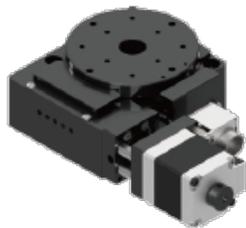
2相ステッピングモータ
 α STEP (AZ) 選択可



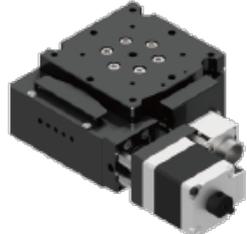
テーブル形状違い

回転ステージの上面テーブル形状に角形仕様を追加しました。直動・ゴニオステージとの組合せ時に組立作業の利便性が向上します。(KRB06のみ)

丸テーブル仕様



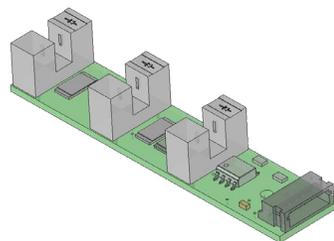
角テーブル仕様



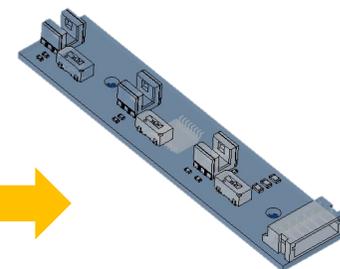
センサ改良

電源逆接続保護・過電流保護機能をセンサ基板に追加しました。
誤配線による故障や不具合の低減を図ります。

◆フォトマイクロセンサ
:EE-SX398/ EE-SX498



◆フォトマイクロセンサ
:EE-SX4320



電源電圧	DC5-24V \pm 10%
制御出力*	DC5-24V 16mA以下



電源電圧	DC5-24V \pm 5%
制御出力*	DC30V 10mA以下

※NPNオープンコレクタ出力

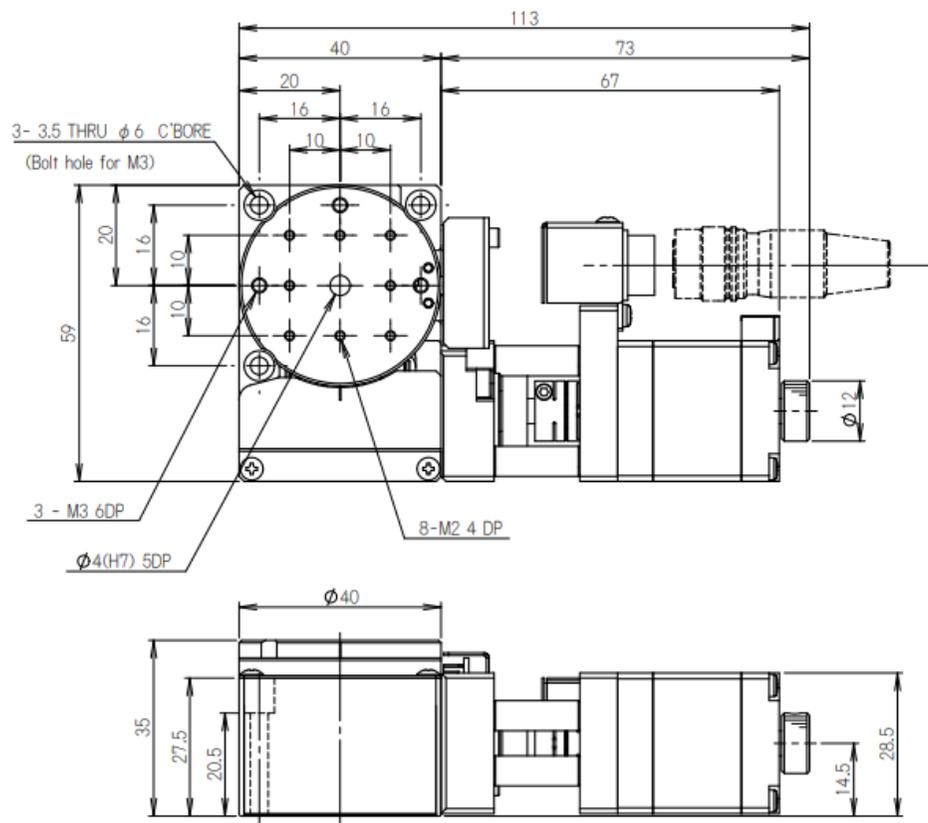
SPEC表 KRB04/KRB06

※ 当該変更に伴う旧製品と新製品間に、仕様（SPEC）変更はありません。

		SPEC		
型式		KRB04017M-LC	KRB06011M-LC	KRB06011MS-LC
メカ仕様	移動量	±8.5°	±5.5°	
	ステージ面サイズ	φ40mm	φ60mm	60×60mm
	送りねじ(ボールねじ)	φ6リード1		
	ガイド	組合せアンギュラ玉軸受け		
	主材質-表面処理	アルミ-黒アルマイト処理		
	自重	0.4kg	0.62kg	0.63kg
精度仕様	分解能/パルス(Full)	≒0.0067°	≒0.0042°	
	MAXスピード	102°/sec [15kHz]	64°/sec [15kHz]	
	繰返し位置決め精度	±0.003°		
	耐荷重	4.0kgf 【39.2N】	6.0kgf 【58.8N】	
	モーメント剛性	0.52"/N・cm	0.25"/N・cm	
	ロストモーション	0.003°		
	バックラッシュ	0.01°		
平行度	50μm以内			
センサ	リミットセンサ	有		
	原点センサ(ORG1)	有		
	スリット原点センサ(ORG2)	-		
付属ねじ (六角穴付きボルト)		M3-25 3本	M4-25 3本	

外形寸法図 KRB04

※ 当該変更に伴う旧製品と新製品間に外形寸法の変更はありません。



型式体系の変更 : KRB

旧 **KRB 06011** -

1 2

1 ステージ面サイズ 移動量

コード	サイズ	移動量
04017	φ40mm	±8.5°
06011	φ60mm	±5.5°

2 ケーブルオプション

コード	仕様
無記号	ケーブルなし(標準)
A	2m
B	2m 片端バラ
C	4m
D	4m 片端バラ
E	コネクタのみ(ケーブルなし)
F	ロボットケーブル 2m
G	ロボットケーブル 2m 片端バラ
H	ロボットケーブル 4m
J	ロボットケーブル 4m 片端バラ

(型式例)

「サイズ：φ60mm、移動量：±5.5°、モータ：C 標準、ケーブル：なし」選定時

リニューアル前：KRB06011C

リニューアル後：KRB06011M-LC

新 **KRB 06011 M** - **L C** -

1 2 3 4

1 ステージ面サイズ 移動量

コード	サイズ	移動量
04017	φ40mm	±8.5°
06011	φ60mm	60×60mm ±5.5°

2 テーブル形状

コード	仕様
無記号	丸形
S	角形

角型は06011のみ

3 モータオプション

コード	仕様
C	標準
T	2相ステッピングモータ
ZA	αSTEP (AZ Series)

4 ケーブルオプション(モータ:C/T)

コード	仕様	適応モータ	
		C	T
無記号	ケーブルなし(標準)	●	●
A	2m	●	
B	2m 片端バラ	●	●
C	4m	●	
D	4m 片端バラ	●	●
E	コネクタのみ(ケーブルなし)	●	
F	ロボットケーブル 2m	●	
G	ロボットケーブル 2m 片端バラ	●	●
H	ロボットケーブル 4m	●	
J	ロボットケーブル 4m 片端バラ	●	●

4 ケーブルオプション(モータ:ZA)

コード	仕様	適応モータ
		ZA
無記号	センサケーブル 2mのみ	●
3	センサケーブル 3mのみ	●
5	センサケーブル 5mのみ	●
3A	センサケーブル 3m	●
	モータケーブル 3m	●
	電磁ブレーキケーブル 3m	
	エンコーダケーブル 3m	
5A	ドライバ(アンプ)	●
	センサケーブル 5m	●
	モータケーブル 5m	●
	電磁ブレーキケーブル 5m	
5A	エンコーダケーブル 5m	
	ドライバ(アンプ)	●

型式体系の変更 : KRB モータレス

旧 KRB 06011 -

1 ステージ面サイズ
移動量

コード	サイズ	移動量
04017	φ40mm	±8.5°
06011	φ60mm	±5.5°

2 対応モータ(モータレス)

コード	仕様
P28	□28ステッピングモータ仕様
S38	□38サーボモータ仕様
S40	□40サーボモータ仕様

新 KRB 06011 M V - L -

1 ステージ面サイズ
移動量

コード	サイズ	移動量
04017	φ40mm	±8.5°
06011	φ60mm 60×60mm	±5.5°

2 テーブル形状

コード	仕様
無記号	丸形
S	角形

角型は06011のみ

4 対応モータ(モータレス)

コード	仕様
P28	□28ステッピングモータ仕様
S38	□38サーボモータ仕様
S40	□40サーボモータ仕様

5 ケーブルオプション(モータレス)

コード	仕様	P28	S38	S40
無記号	センサケーブル 2m 片端バラ	●	●	●
3	センサケーブル 3m 片端バラ	●	●	●
5	センサケーブル 5m 片端バラ	●	●	●