X軸リニアボールガイド: KXL06MV-N

RoHS





※画像はイメージです。

付属品			P28	P28 S38 S40			
モータブラケット			本体取付済み				
モータプレ-			0				
カップリング	(ねじ付属)			0			
取付ねじ	モータ用		M2.5×6 4本	M3×12 4本	M4×12 2本		
	モータプレート用		M4×8 2本	-	-		
	本体用 30~100mm		M4×14 8本				
		150mm	M4×14 14本				
	200mm		M4×14 12本				
		300mm		M4×14 16本			
平行ピン			Φ2x8 2本	-	-		
センサケーブル(2m 片端バラ)			C	HR10AP-S-SB-6-	□)		

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

自重	P28	S38	S40
KXL06030MV-N	1.17 kg	1.20 kg	1.20 kg
KXL06050MV-N	1.27 kg	1.30 kg	1.30 kg
KXL06075MV-N	1.43 kg	1.46 kg	1.46 kg
KXL06100MV-N	1.60 kg	1.63 kg	1.63 kg
KXL06150MV-N	1.90 kg	1.93 kg	1.93 kg
KXL06200MV-N	2.22 kg	2.25 kg	2.25 kg
KXL06300MV-N	2.82 kg	2.85 kg	2.85 kg

- ※原点センサオプション非選択時の値です。 ※原点センサオプション非選択時+0.03kg、[7]選択時+0.01kg



1 移動量

030	30mm
050	50mm
075	75mm
100	100mm
150	150mm
200	200mm
300	300mm

2 コネクタ仕様



3 ボールねじリード

1	リード1mm
2	リード2mm

※リード1mmはストローク30mm、50mm、75mmのみ選択可。

4 適用モータ

コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	-
S38	□38サーボモータ仕様	+¥ 2.000
\$40	□40サーボモータ仕様	T# 2,000

6 ケーブルオプション

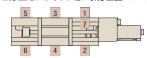
コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	-
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1,800

5 原点センサオプション

コード	仕様	標準価格との差額 (1軸分)
無記号	無し	_
1	CCW右	
2	CCW左	
3	中央右	
4	中央左	+¥ 5,000
5	CW右	
6	CW左	
7	内蔵	

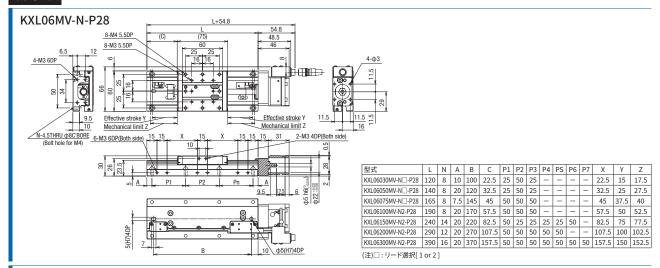
※原点センサオプション詳細は、◆P.ML-051~をご参照 ください。

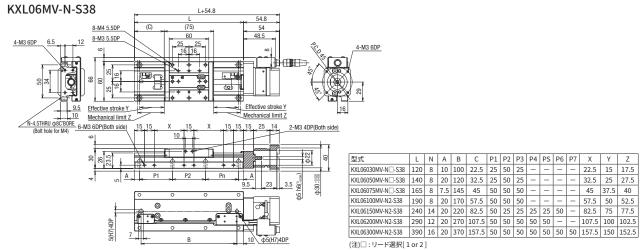
■原点センサオプション取付位置 (1箇所ご選定ください)

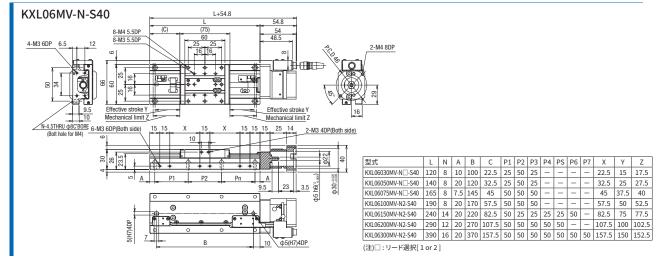


						S	PEC					
型	式		KXL06030MV -N1-P28	KXL06030MV -N2-P28	KXL06050MV -N1-P28	KXL06050MV -N2-P28	KXL06075MV -N1-P28	KXL06075MV -N2-P28	KXL06100MV -N2-P28	KXL06150MV -N2-P28	KXL06200MV -N2-P28	KXL06300MV -N2-P28
	移動量		30	mm	50	mm	75	mm	100mm	150mm	200mm	300mm
	ステージ面	iサイズ		60×60mm								
メカ仕	送りねじ (ボールね	じ)	ф8リード1	ф8リード2	ф8リード1	ф8リード2	ф8リード1	ф8リード2	ф8リード2			
様	ガイド						リニアボ	ールガイド				
	主材質一表	面処理				スラ	テンレスー無電角	『二ッケルメッキ	処理			
	自重		1.1	7 kg	1.2	7 kg	1.4	3 kg	1.60 kg	1.90 kg	2.22 kg	2.82 kg
	分解能	Full/Half	2μm/1μm	4μm/2μm	2μm/1μm	4μm/2μm	2μm/1μm	4μm/2μm		4μm	/2μm	
	(パルス)	マイクロステップ	0.1μm (1/20分割時)	0.2μm (1/20分割時)	0.1μm (1/20分割時)	0.2μm (1/20分割時)	0.1μm (1/20分割時)	0.2μm (1/20分割時)		0.2µm (1/20分割時)		
	MAXスピー	- ド	30mm/sec	35mm/sec	30mm/sec	35mm/sec	30mm/sec	35mm/sec		45mm/sec		
	一方向位置	置決め精度		5μm	n以内		7µn	n以内	10μm以内	15µm以内	15µm以内	25µm以内
	繰返し位置	置決め精度			±0.5μm以内							
精	耐荷重						12kgf【	117.6N】				
度仕	モーメント	剛性				ピッチ	0.05/3-0.05/	ロール0.05 ["/N	• cm]			
様	ロストモー	・ション					1μn	n以内				
	バックラッ	シ					1μn	n以内				
真直度 3μm以内 5μml					5μm以内 7μm以内		n以内					
平行度 15μm以内												
	運動の平行	亍度		10µm以内				10μm以内	15µm以内	20µm以内	25µm以内	
		/ヨーイング			20"以内	/15"以内				/20"以内	30"以内/ 20"以内	35"以内/ 20"以内
/π	1台		¥ 11	2,500	¥ 11	7,500	¥ 12	4,500	¥ 136,500	¥ 148,500	¥ 160,500	¥ 184,500
価格	2~6台		¥ 94	1,500	¥ 98	3,500	¥ 10	4,500	¥ 114,500	¥ 124,500	¥ 134,500	¥ 154,500
	7台~		¥ 91	,500	¥ 95	5,500	¥ 10	1,500	¥ 111,500	¥ 120,500	¥ 130,500	¥ 149,500

___ New







X軸リニアボールガイド: KXL06MV-C

RoHS





※画像はイメージです。

付属品			P28	P28 S38 S40			
モータブラケット			本体取付済み				
モータプレ-			0				
カップリング	(ねじ付属)			0			
取付ねじ	モータ用		M2.5×6 4本	M3×12 4本	M4×12 2本		
	モータプレート用		M4×8 2本	-	-		
	本体用	30~100mm	M4×14 8本				
		150mm	M4×14 14本				
	200mm		M4×14 12本				
		300mm		M4×14 16本			
平行ピン			Φ2x8 2本	-	-		
センサケーブル(2m 片端バラ)			O(HR10AP-S-SB-6-□)				

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

自重	P28	S38	S40
KXL06030MV-C	1.23 kg	1.26 kg	1.26 kg
KXL06050MV-C	1.33 kg	1.36 kg	1.36 kg
KXL06075MV-C	1.49 kg	1.52 kg	1.52 kg
KXL06100MV-C	1.66 kg	1.69 kg	1.69 kg
KXL06150MV-C	1.96 kg	1.99 kg	1.99 kg
KXL06200MV-C	2.28 kg	2.31 kg	2.31 kg
KXL06300MV-C	2.92 kg	2.95 kg	2.95 kg

- ※原点センサオプション非選択時の値です。 ※原点センサオプション[1~6]選択時+0.03kg、[7]選択時+0.01kg



1 移動量

030	30mm
050	50mm
075	75mm
100	100mm
150	150mm
200	200mm
300	300mm

2 コネクタ仕様



3 ボールねじリード

1	リード1mm
2	リード2mm

※リード1mmはストローク30mm、50mm、75mmのみ選択可。

4 適用モータ

コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	-
S38	□38サーボモータ仕様	LV 2 000
S40	□40サーボモータ仕様	+¥ 2,000

6 ケーブルオプション

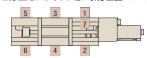
コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	_
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1,800

5 原点センサオプション

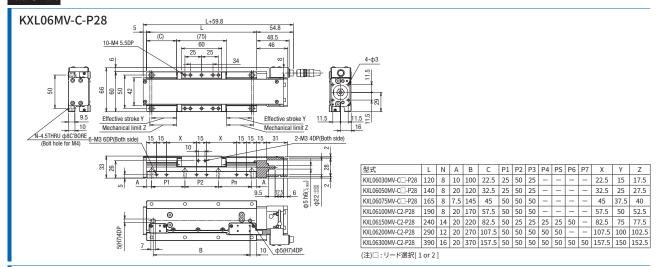
コード	仕様	標準価格との差額 (1軸分)
無記号	無し	_
1	CCW右	
2	CCW左	
3	中央右	
4	中央左	+¥ 5,000
5	CW右	
6	CW左	
7	内蔵	

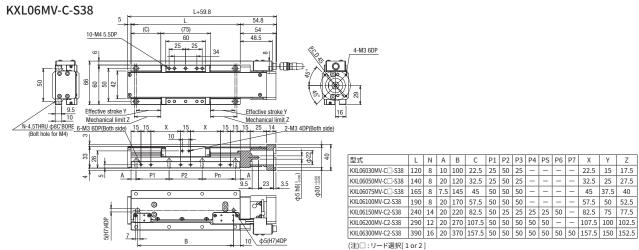
※原点センサオプション詳細は、♪P.ML-051~をご参照ください。

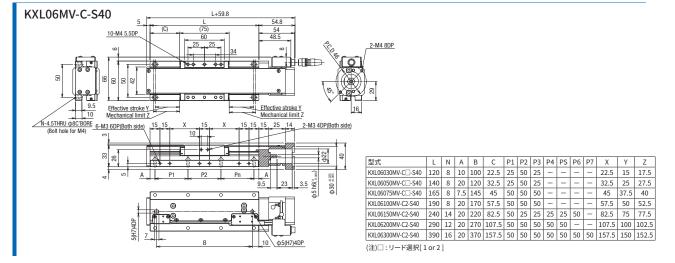
■原点センサオプション取付位置 (1箇所ご選定ください)



						S	PEC					
型式			KXL06030MV -C1-P28	KXL06030MV -C2-P28	KXL06050MV -C1-P28	KXL06050MV -C2-P28	KXL06075MV -C1-P28	KXL06075MV -C2-P28	KXL06100MV -C2-P28	KXL06150MV -C2-P28	KXL06200MV -C2-P28	KXL06300MV -C2-P28
	移動量		30	30mm		50mm		mm	100mm	150mm	200mm	300mm
		ステージ面サイズ				60×60mm						
メカ仕	送りねじ (ボールねじ) φ8 ガイド		ф8リード1	ф8リード2	ф8リード1	ф8リード2	ф8リード1	ф8リード2	Ф8リード2			
様	ガイド						リニアボ	ールガイド				
	主材質一表	長面処理				スラ	ンレスー無電角	解ニッケルメッキ:	処理			
	自重		1.2	23 kg	1.3	33 kg	1.4	19 kg	1.66 kg	1.96 kg	2.28 kg	2.92 kg
	分解能	Full/Half	2μm/1μm	4μm/2μm	2μm/1μm	4μm/2μm	2μm/1μm	4μm/2μm		4μm	ı/2μm	
	(パルス)	マイクロステップ	0.1μm (1/20分割時)	0.2µm (1/20分割時)	0.1µm (1/20分割時)	0.2μm (1/20分割時)	0.1μm (1/20分割時)	0.2µm (1/20分割時)			2μm 分割時)	
	MAXスピード 30mm/sec 35mm/sec			30mm/sec	35mm/sec	30mm/sec	35mm/sec		45mm/sec			
	一方向位置決め精度		5μn	5μm以内			n以内	10µm以内	15µm以内	15µm以内	25µm以内	
	繰返し位置	置決め精度		±0.5μm以内								
精	耐荷重			12kgf[117.6N]								
	モーメント			ピッチ0.05/ヨー0.05/ロール0.05["/N・cm]								
様	ロストモー	ション					1μn	n以内				
	バックラッ:	シ					1μn	n以内				
	真直度				3μr	n以内			5μm以内 7μm以内			
	平行度						15μι	m以内				
	運動の平行	度			10μι	m以内			10μm以内	15µm以内	20µm以内	25µm以内
		/ヨーイング			20"以内/15"以内				25"以内]/20"以内	30"以内/ 20"以内	35"以内/ 20"以内
/==	1台		¥ 12	4,500	¥ 12	9,500	¥ 13	6,500	¥ 148,500	¥ 160,500	¥ 172,500	¥ 196,500
抽格	2~6台		¥ 10	4,500	¥ 10	8,500	¥ 11	4,500	¥ 124,500	¥ 134,500	¥ 144,500	¥ 164,500
	7台~		¥ 10	1,500	¥ 10	5,500	¥ 11	1,500	¥ 120,500	¥ 130,500	¥ 140,500	¥ 159,500









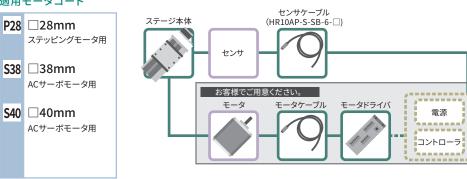
電気仕様:KXL06MV

RoHS

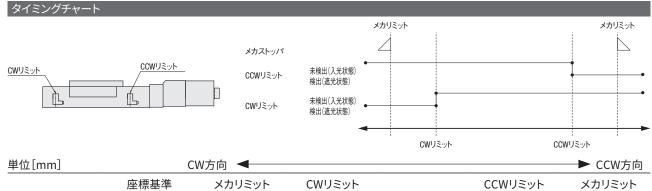


ピン配列・結線図 KXLシリーズ 【相手側ケーブル】 【結線図(センサ)】 型式:HR10AP-S-SB-6- (□は長さとなります。) コネクタ型式: HR10A-7R-6P(73)(ヒロセ電機㈱) Sensor side Connector (Female): HR10A-7P-6S (73) (HRS) ULAWM20276 AWG28 3P Black P28 センサ **S38** $2m\,^{+50}_{-0~mm},\,3m\,^{+50}_{-0~mm}$, $5m\,^{+150}_{-0~mm}$ 1 CWLS output 2 CCWLS output 3 ORG output 4 N.C. 5 Power input (+) S40 Pin Signals 1 CWLS 2 CCWLS 3 ORG 4 NORG Gray/Black ·--- When the origin sensor option is selected.

適用モータコード





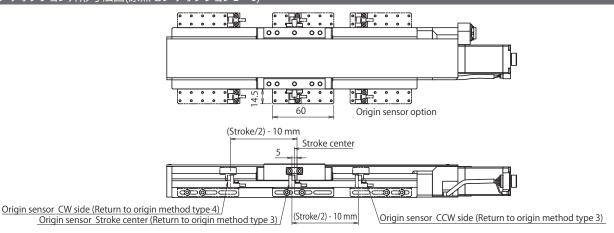


単位[mm]	CW	方向 ◀——			— ► CCW方向
	座標基準	メカリミット	CWリミット	CCWリミット	メカリミット
KXL06030MV	ストロークセンター	17.5	15.5	15.5	17.5
KXL06050MV	ストロークセンター	27.5	25.5	25.5	27.5
KXL06075MV	ストロークセンター	40	38	38	40
KXL06100MV	ストロークセンター	52.5	50.5	50.5	52.5
KXL06150MV	ストロークセンター	77.5	75.5	75.5	77.5
KXL06200MV	ストロークセンター	102.5	100.5	100.5	102.5
KXL06300MV	ストロークセンター	152.5	150.5	150.5	152.5

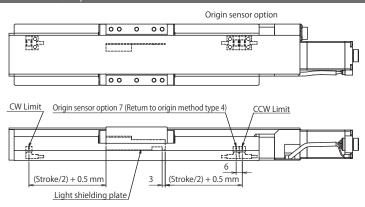
[※]座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

注意:タイミングチャート図はセンサのタイミングを示すもので、出力信号論理を示すものではありません。 出力信号論理に関しましては、電気仕様-センサー出力論理に記載されている出力トランジスタのON/OFF表示をご参照ください。

センサオプション外形寸法図(原点センサオプション1~6)



センサオプション外形寸法図(原点センサオプション7)





電気仕様:KXL06MV

原点センサオプシ≡	1ン1~2							
単位[mm]		CW方向	◀					► CCW方向
	座標基準	メカリミット	CWリミット	ストローク センター	原点反端面	原点端面	CCWリミット	メカリミット
KXL06030MV	原点復帰	22.5	20.5	5	5	0	10.5	12.5
KXL06050MV	原点復帰	42.5	40.5	15	5	0	10.5	12.5
KXL06075MV	原点復帰	67.5	65.5	27.5	5	0	10.5	12.5
KXL06100MV	原点復帰	92.5	90.5	40	5	0	10.5	12.5
KXL06150MV	原点復帰	142.5	140.5	65	5	0	10.5	12.5
KXL06200MV	原点復帰	192.5	190.5	90	5	0	10.5	12.5
KXL06300MV	原点復帰	292.5	290.5	140	5	0	10.5	12.5

[※]原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ3を行った場合。

[%]座標は設計上の値です。実際には ± 0.5 mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

原点センサオプショ	ン3~4						
単位[mm]		CW方向 ◀					► CCW方向
	座標基準	メカリミット	CWリミット	原点反端面	原点端面 ストロークセンター	CCWリミット	メカリミット
KXL06030MV	原点復帰	17.5	15.5	5	0	15.5	17.5
KXL06050MV	原点復帰	27.5	25.5	5	0	25.5	27.5
KXL06075MV	原点復帰	40	38	5	0	38	40
KXL06100MV	原点復帰	52.5	50.5	5	0	50.5	52.5
KXL06150MV	原点復帰	77.5	75.5	5	0	75.5	77.5
KXL06200MV	原点復帰	102.5	100.5	5	0	100.5	102.5
KXL06300MV	原点復帰	152.5	150.5	5	0	150.5	152.5

[※]原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ3を行った場合。 ※座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

原点センサオプショ	1ン5~6							
単位[mm]		CW方向	◀					➤ CCW方向
	座標基準	メカリミット	CWリミット	原点端面	原点反端面	ストローク センター	CCWリミット	メカリミット
KXL06030MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	5	20.5	22.5
KXL06050MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	15	40.5	42.5
KXL06075MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	27.5	65.5	67.5
KXL06100MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	40	90.5	92.5
KXL06150MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	65	140.5	142.5
KXL06200MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	90	190.5	192.5
KXL06300MV	原点復帰	12.5	10.5	0	5	140	290.5	292.5

[※]原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ4を行った場合。 ※座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

原点センサオプショ	ョン7							
単位[mm]		CW方向	◀					► CCW方向
	座標基準	メカリミット	CWリミット	ストローク センター	原点端面	原点反端面	CCWリミット	メカリミット
KXL06030MV	原点復帰	27	25	9.5	0	3	6	8
KXL06050MV	原点復帰	47	45	19.5	0	3	6	8
KXL06075MV	原点復帰	72	70	32	0	3	6	8
KXL06100MV	原点復帰	97	95	44.5	0	3	6	8
KXL06150MV	原点復帰	147	145	69.5	0	3	6	8
KXL06200MV	原点復帰	197	195	94.5	0	3	6	8

144.5

0

3

6

8

297

295

原点復帰

KXL06300MV

[※]原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ4を行った場合。

[※]座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。



【モータレス製品取り扱い注意点】

【重要】

通常製品とは異なり駆動源のないモータレス製品です。

「保証範囲」および「使用上の注意と制限」をご確認の上、同意いただきご購入ください。

◆保証範囲

以下内容は保証対象外となります。

- ・モータ取り付け調整に関わる不具合やトラブル
- ・お客様によるモータの組み付け後の精度
- ※検査用モータを使用して精度検査を実施し、規格値内であることを確認しています。

◆使用上の注意と制限

1.スペック:耐荷重および最高速度

自動ステージ本体構成に依存するため、モータの性能に関わらず、本製品のスペック内での使用をお願いします。 リミットセンサ、メカリミット間の距離が短く、オーバーランによりメカリミットと衝突する可能性があります。 メカリミットとの衝突は製品の精度や耐久性に悪影響を与えることがありますので、ご注意ください。

2.トルク制限

高トルクモータの使用は製品許容を超える負荷を与える可能性があります。 モータトルクが、0.6N・m(P28)、1.0N・m(S38/S40)を超える場合はトルク制限をかけて使用してください。

3. モータの取り付け

本体、モータ、カップリングは芯出しを行い、取り付けをしてください。 芯出し不良(ミスアライメント)の状態での使用は、製品の破損や早期劣化を引き起こす可能性があります。 別紙の組立手順書を参照し、組み付け調整を行ってください。



X軸リニアボールガイド: PG413V/513V/615V/715V



PG413V-L-P28

PG413V-L-S38

PG413V-L-S40







※画像はイメージです。

ſs.	対属品	P28 S38 S40				
モータブラケッ	٢		本体取付済み			
カップリング(オ	aじ付属)		0			
カップリング用	カバー(ねじ付属)		0			
	モータ用	M2.5×10 4本 M3×12 4本 M4×12 2本				
取付ねじ	本体用	M3×8 4本(PG413、PG513)				
	本体用	M4×8 4本(PG615、PG715)				
センサケーブル		○(PG-H-ASSY5-□000)				
ケーブル結束/	バンド		-			

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

■ 付属品:カップリング用カバー
P28用 S38/S40用 S38/S40和 S38/S40A S38/S4
※イラストはイメージです。

自重	P28	S38	S40
PG413	0.37kg	0.41kg	0.42kg
PG513	0.48kg	0.52kg	0.53kg
PG615	0.6kg	0.64kg	0.65kg
PG715	0.73kg	0.77kg	0.78kg



1 ステージ面サイズ/移動量

コード	サイズ	移動量
413	□40mm	13mm
513	□50mm	13111111
615	□60mm	15mm
715	□70mm	13111111

2 センサカバー位置

L	上位置
R	勝手違い

2	L-> JL-SATE
- 3	センサ論理

Α	すべてN.C.
В	すべてN.O.
С	リミットはN.C.ORG1はN.O.

4 適用モータ

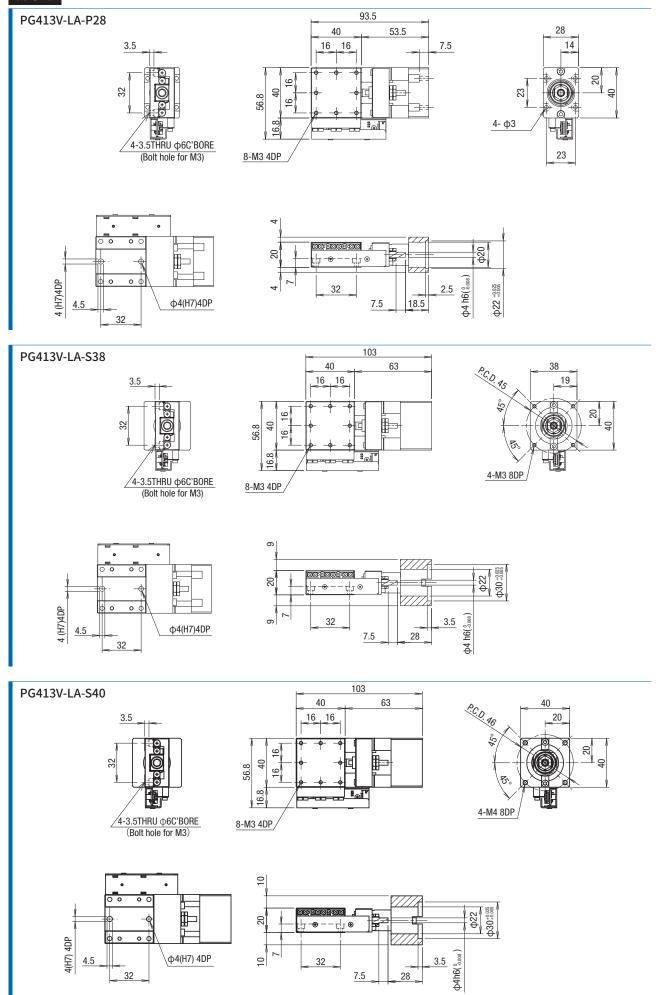
コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	-
S38	□38サーボモータ仕様	LV C 000
S40	□40サーボモータ仕様	+¥ 6,000

5 ケーブルオプション

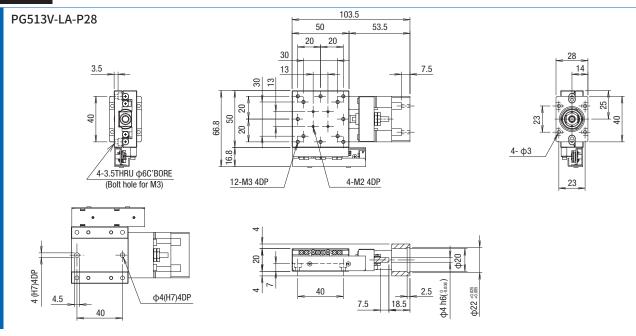
コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	-
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1,800

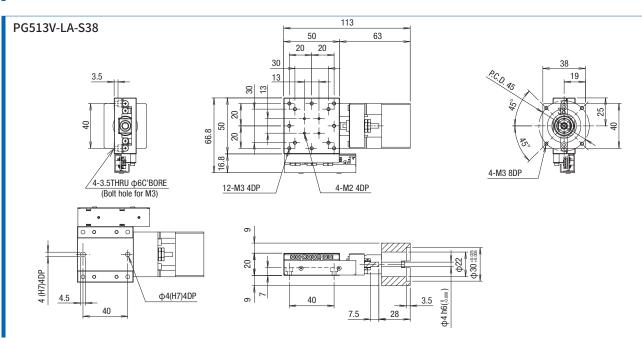
			SPEC			
型式	t.	PG413V-LA-P28	PG513V-LA-P28	PG615V-LA-P28	PG715V-LA-P28	
	<u>・</u> 手違い)	PG413V-RA-P28	PG513V-RA-P28	PG615V-RA-P28	PG715V-RA-P28	
	移動量	131	13mm		15mm	
V	ステージ面サイズ	40×40mm	50×50mm	60×60mm	70×70mm	
ĥ	送りねじ(ボールねじ)	φ6リード1				
メカ仕様	ガイド	リニアボールガイド				
栜	主材質-表面処理	ステンレス-無電解ニッケルメッキ処理				
	自重	0.37kg	0.48kg	0.60kg	0.73kg	
	分解能(パルス)		2μm (Full)	/1μm (Half)		
	MAXスピード	10mm/sec				
	一方向位置決め精度	6μт以内				
	繰返位置決め精度	±0.5μm以内				
	耐荷重	10kgf[98N]				
精度仕様	モーメント剛性	ピッチ0.22/ヨー0.17/ ロール0.12["/N・cm]	ピッチ0.14/ヨー0.10/ ロール0.06["/N・cm]	ピッチ0.08/ヨー0.07/ ロール0.03["/N・cm]	ピッチ0.03/ヨー0.03/ ロール0.01["/N・cm]	
様	ロストモーション	1μш以内				
120	バックラッシ	0.5µm以内				
	真直度	1µm以内				
	平行度	15µm以内				
	運動の平行度	5μm以内				
	ピッチング/ヨーイング	15"以内/10"以内				
セ	リミットセンサ	有				
ンサ	原点センサ(ORG1)	有				
サ	スリット原点センサ(ORG2)	-				
/=	1台	¥ 99,000	¥ 102,000	¥ 103,000	¥ 109,000	
価格	2~6台	¥ 83,000	¥ 86,000	¥ 87,000	¥ 92,000	
裕	7台~	¥ 81,000	¥ 84,000	¥ 85,000	¥ 89,000	

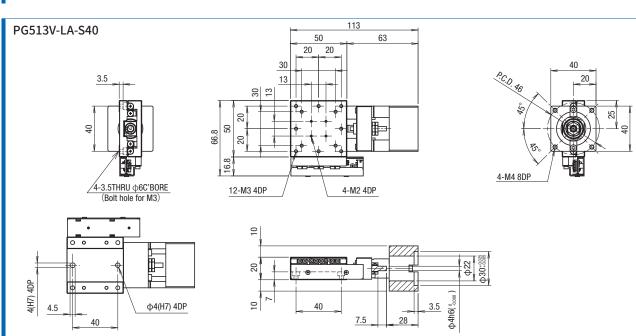
※ は標準モータの値です。

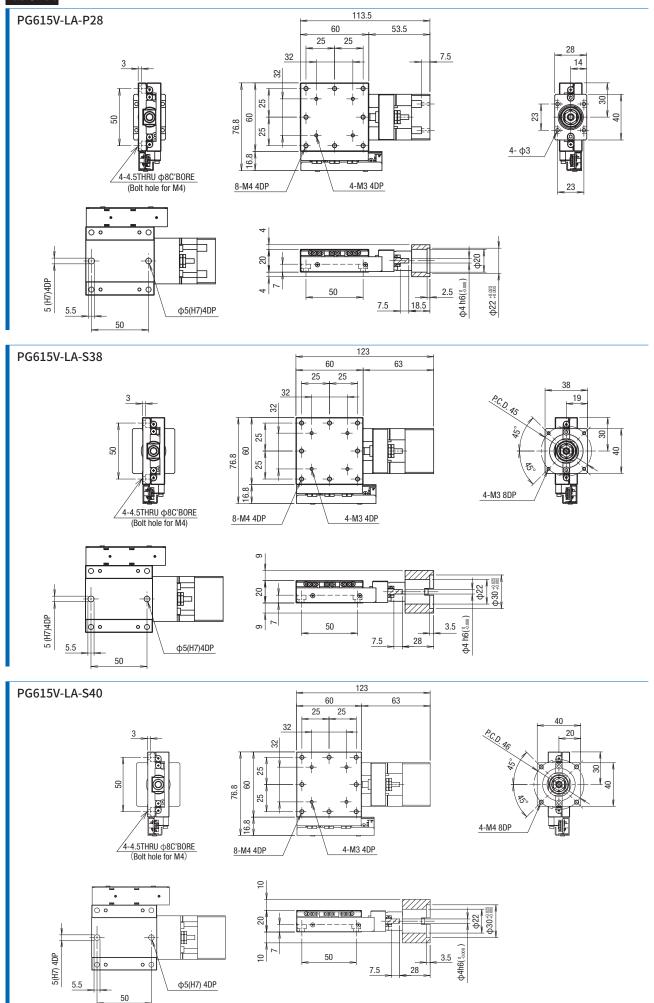




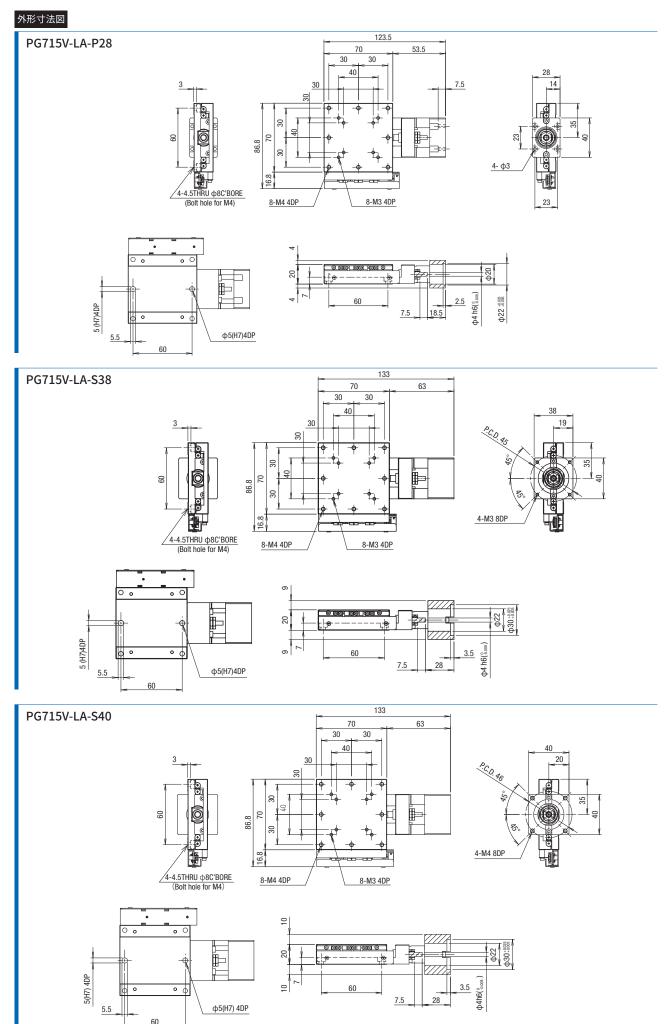












X軸リニアボールガイド: PG430V/530V/650V/750V



S40

S38

本体取付済み

0

0

M2.5×10 4本 | M3×12 4本 | M4×12 2本



PG430V-L-P28

※画像はイメージです。

PG430V-L-S38

PG430V-L-S40







取付ねじ M3×8 4本(PG430、PG530) M4×8 4本(PG650、PG750) センサケーブル O(PG-H-ASSY5-□000) ケーブル結束バンド

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

モータブラケット

カップリング(ねじ付属)

カップリング用カバー(ねじ付属)

モータ用

■ 付属品:カップリング用]カバー
P28用	S38/S40用

■ 付属品:カップリンク用カバー	
P28用	S38/S40用
※イラストはイメージです。	

自重	P28	S38	S40
PG430	0.51kg	0.55kg	0.56kg
PG530	0.64kg	0.68kg	0.69kg
PG650	0.96kg	1.00kg	1.01kg
PG750	1.13kg	1.17kg	1.18kg

PG 430 V - L A - P28 __

1 ステージ面サイズ/移動量

コード	サイズ	移動量
430	40×60mm	30mm
530	50×70mm	30111111
650	60×100mm	50mm
750	70×110mm	JUIIII

2 センサカバー位置

L	上位置
R	勝手違い

3 センサ論理				
Α	すべてN.C.			
В	すべてN.O.			
C リミットはN.C.ORG1はN.O.				

4 適用モータ

コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	-
S38	□38サーボモータ仕様	LV C 000
S40	□40サーボモータ仕様	+¥ 6,000

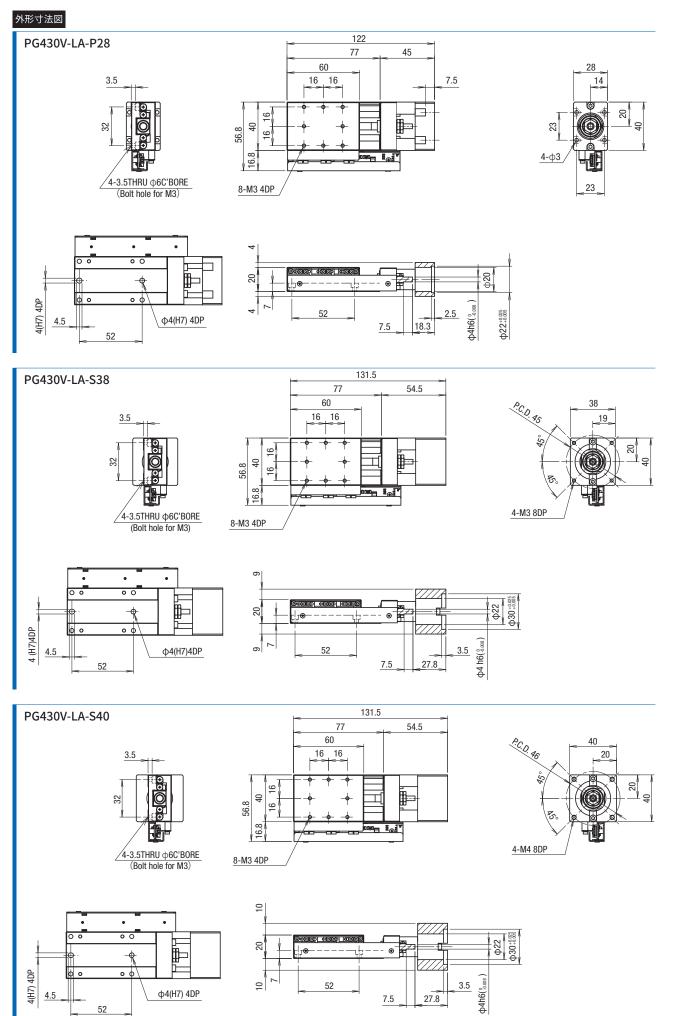
5 ケーブルオプション

コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	-
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1,800

			SPEC					
型i	::	PG430V-LA-P28	PG530V-LA-P28	PG650V-LA-P28	PG750V-LA-P28			
(勝	手違い)	PG430V-RA-P28	PG530V-RA-P28	PG650V-RA-P28	PG750V-RA-P28			
	移動量	30r	nm	50r	nm			
Х	ステージ面サイズ	40×60mm	50×70mm	60×100mm	70×110mm			
メカ仕様	送りねじ(ボールねじ)			ード1				
仕	ガイド		リニアボールガイド					
你	主材質-表面処理		ステンレス−無電解	ニッケルメッキ処理				
	自重	0.51kg	0.64kg	0.96kg	1.13kg			
	分解能(パルス)		2μm (Full) /	/1µm (Half)				
	MAXスピード	10mm/sec						
	一方向位置決め精度	12µm以内						
	繰返位置決め精度	±0.5μm以内						
steador	耐荷重	10kgf[98N]						
精度仕様	モーメント剛性	ピッチ0.24/ヨー0.18/ ロール0.26["/N・cm]	ピッチ0.12/ヨー0.13/ ロール0.1["/N・cm]	ピッチ0.05/ヨー0.05/ ロール0.05["/N・cm]	ピッチ0.03/ヨー0.03/ ロール0.03["/N・cm]			
様	ロストモーション		1μm	以内				
120	バックラッシ	0.5µm以内						
	真直度	2µm以内						
	平行度	15µm以内						
	運動の平行度	10μm以内						
	ピッチング/ヨーイング		20"以内,	/15"以内				
t	リミットセンサ			自				
センサ	原点センサ(ORG1)		有	Ē				
サ	スリット原点センサ(ORG2)			_				
/==	1台	¥ 117,000	¥ 121,000	¥ 129,000	¥ 133,000			
価格	2~6台	¥ 98,000	¥ 102,000	¥ 108,000	¥ 112,000			
10	7台~	¥ 95,000	¥ 99,000	¥ 105,000	¥ 109,000			

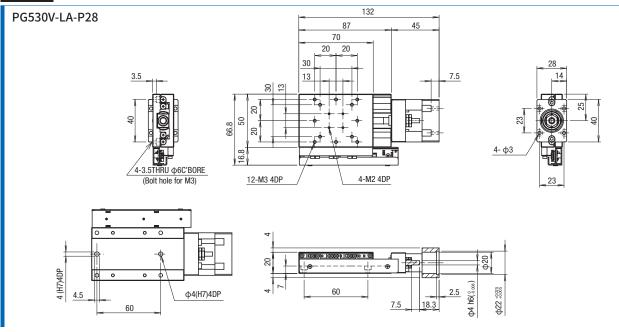
※ は標準モータの値です。

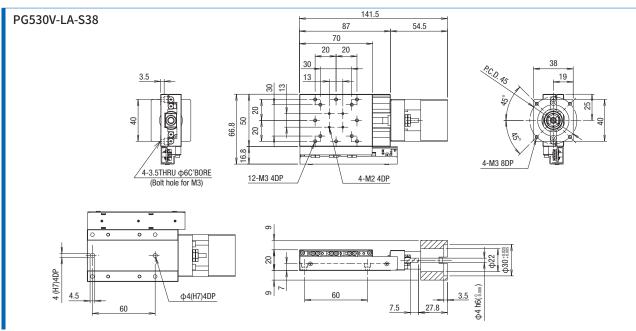


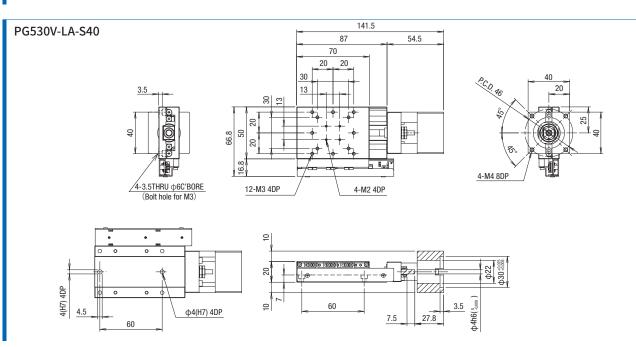


TEL.0120-789-446 FAX.0120-789-449

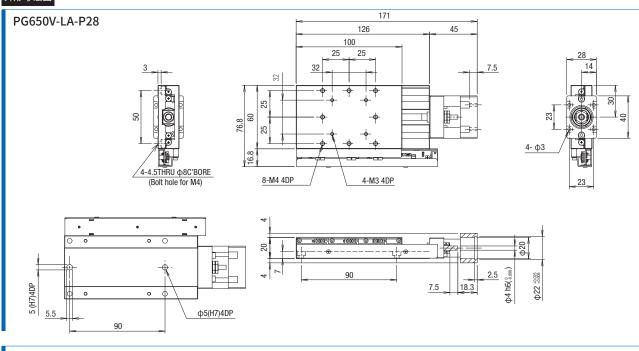
New

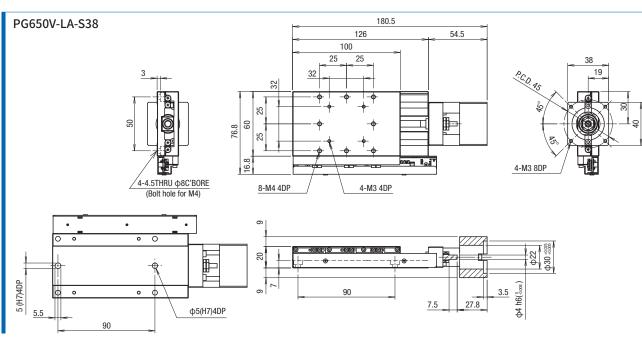


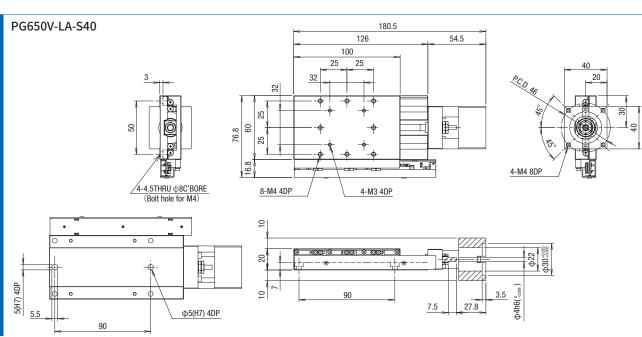


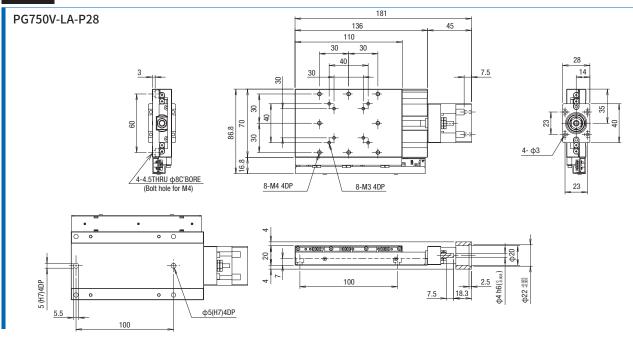


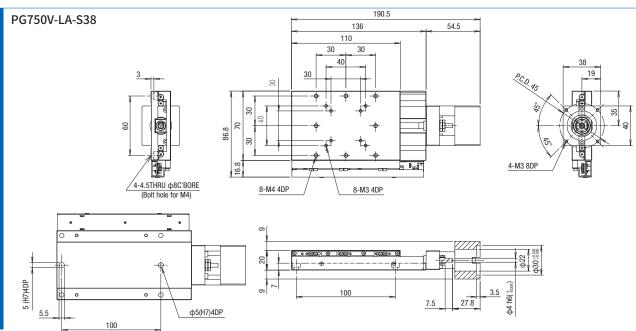


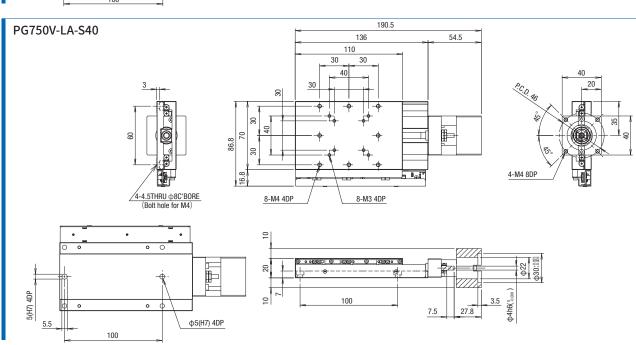












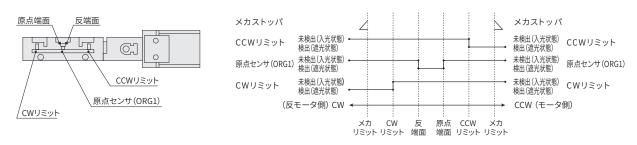


電気仕様:PG-V

電気仕様						
適	用モータコード	P28		S38	S40	
	特徴	□28mm ステッピングモータ	'用	□38mm ACサーボモータ用	□40mm ACサーボモータ用	
	型式		PG413/P	G513/PG615/PG715/PG430/PG530/PG65	0/PG750	
コネクタ	型式			センサ:S5B-ZR-SM4-TF(LF)(SN)(JST	Γ)	
コインメ	受側型式	センサ: ZHR-5 (JST)				
	リミットセンサ	有				
	原点センサ	有				
	スリット原点センサ	-				
	搭載センサ	フォト・マイクロセンサ EE-SX4320 (オムロン㈱)				
	電源電圧	DC5~24V±5%				
センサ基板	消費電流	合計60mA以下				
	制御出力	NPNオープンコレクタ出力 DC30V以下 10mA以下			以下	
		センサ論理オプション A		検出時:出力トランジスタOFF(非導	:通)	
	出力論理	センサ論理オプション B		検出時:出力トランジスタON (導通))	
	出力論理 	センサ論理オプション C		リミット検出時:出力トランジスタOFF(非導原点復帰時:出力トランジスタON(導通		

ピン配列・結線図 PGシリーズ Power input (+) Brown 1 Power input (-) Blue P28 Limit sensor, 2 2 CCWLS output Black Origin sensor S38 3 3 ORG1 output Yellow substrate 4 4 S40 **CWLS** output White (ORG1) 5 5

タイミングチャート



単位[mm]		CW方向 ◀					── CCW方向		
	座標基準	メカリミット	CWリミット	反端面	原点	CCWリミット	メカリミット		
PG413•PG513	原点復帰	7.5	7	2	0	7	7.5		
PG615•PG715	原点復帰	8.5	8	2	0	8	8.5		
PG430 • PG530	原点復帰	16	15.5	2	0	15.5	16		
PG650 • PG750	原点復帰	26	25.5	2	0	25.5	26		

[※]原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ3を行った場合(DS102/DS112は5相モータ専用)。

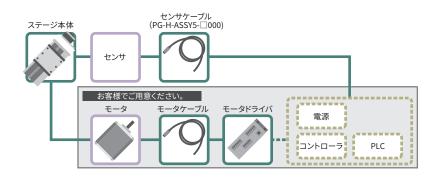
注意:タイミングチャートはセンサ検出のタイミングを示すもので、出力信号論理を示すものではありません。 出力信号論理に関しましては、電気仕様ーセンサ基板ー出力論理に記載されている出力トランジスタのON/OFF表示を参照ください。

[※]座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。



適用モータコード





【モータレス製品取り扱い注意点】

【重要】

通常製品とは異なり駆動源のないモータレス製品です。

「保証範囲」および「使用上の注意と制限」をご確認の上、同意いただきご購入ください。

◆保証範囲

以下内容は保証対象外となります。

- ・モータ取り付け調整に関わる不具合やトラブル
- ・お客様によるモータの組み付け後の精度

※検査用モータを使用して精度検査を実施し、規格値内であることを確認しています。

◆使用上の注意と制限

1.スペック:耐荷重および最高速度

自動ステージ本体構成に依存するため、モータの性能に関わらず、本製品のスペック内での使用をお願いします。 リミットセンサ、メカリミット間の距離が短く、オーバーランによりメカリミットと衝突する可能性があります。 メカリミットとの衝突は製品の精度や耐久性に悪影響を与えることがありますので、ご注意ください。

2.トルク制限

高トルクモータの使用は製品許容を超える負荷を与える可能性があります。 モータトルクが、P28:0.25N・m、S38・S40:1.0N・mを超える場合はトルク制限をかけて使用してください。

3. モータの取り付け

本体、モータ、カップリングは芯出しを行い、取り付けをしてください。 芯出し不良(ミスアライメント)の状態での使用は、製品の破損や早期劣化を引き起こす可能性があります。 別紙の組立手順書を参照し、組み付け調整を行ってください。



−ションゴニオステージ□60:KGB06V



KGB06050MV-LP28

KGB06050TV-LP28

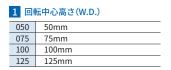


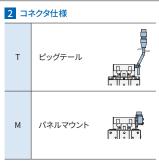


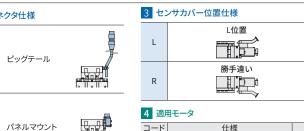
付属品		P28 S38		S40			
モータブラケット		本体取付済み					
カップリング(ねじ付属)		0					
取付ねじ	モータ用	M2.5×6	2本	M3×12	4本	M4×12	2本
本体用		M4×10 4本					
センサケーブル		○(HR10AP-S-SB-6-□)					

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

KGB06050 T V- L P28-□







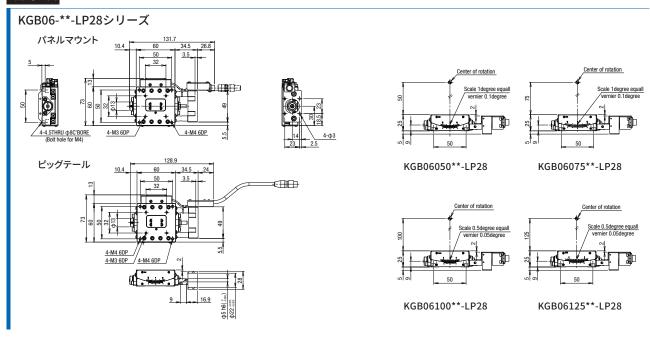
コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	_
S38	□38サーボモータ仕様	LV 10 000
S40	□40サーボモータ仕様	+¥ 10,000

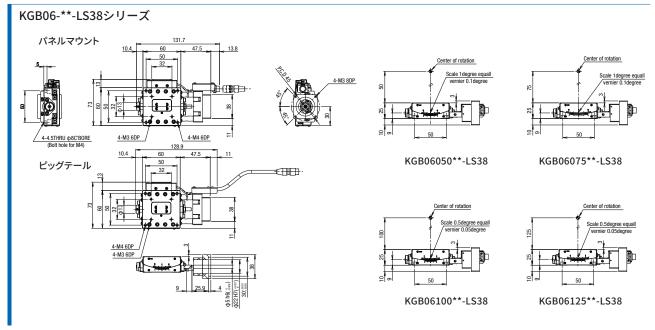
5 ケーブルオプション 仕様 標準価格との差額 無記号 センサケーブル2m片端バラ 3 センサケーブル3m片端バラ 5 センサケーブル5m片端バラ +¥ 400 +¥ 1,800

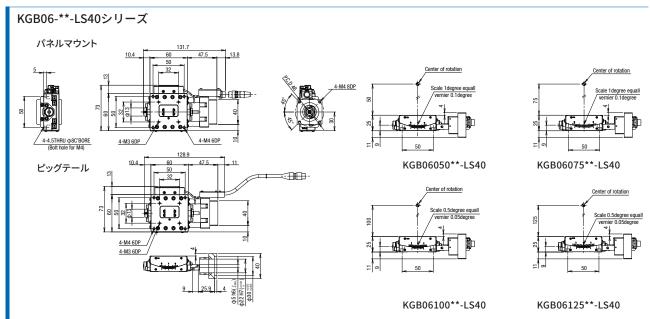
			SPEC						
型式	ť	KGB06050□V-LP28	KGB06075□V-LP28	KGB06100□V-LP28	KGB06125□V-LP28				
勝引	≦違い	KGB06050□V-RP28	KGB06075□V-RP28	KGB06100□V-RP28	KGB06125□V-RP28				
	移動量	±8.5°	±5.5°	±5°	±4°				
V	ステージ面サイズ	60×60mm							
£	移動機構		ボールネジ	φ6 リード1					
メカ仕様	ガイド	クロスローラガイド							
你	主材質-表面処理		アルミー黒ア	ルマイト処理					
	自重(※)	0.41kg							
寸法公差	ステージ高さ	25±0.2mm							
法	回転中心高さ	50±0.2mm	100±0.2mm	125±0.2mm					
差	回転中心振れ精度	0.01mm以内							
	分解能(パルス) Full時	≒0.0021°	≒0.0014°	≒0.0011°	≒0.0009°				
*丰	MAXスピード	31.4°/sec[15kHz]	21.5°/sec [15kHz]	16.4°/sec [15kHz]	13.2°/sec [15kHz]				
精度仕様	繰返し位置決め精度		±0.	001°					
娃	耐荷重	5kgf[49N]							
TXK	モーメント剛性	ピッチ0.30/ヨー0.10/ロール0.11["/N・cm]							
	ロストモーション	0.03°以内							
セ	リミットセンサ	有							
センサ	原点センサ			=					
ァ	スリット原点センサ	-							
/ ==	1台		¥ 207	7,500					
価格	2~6台		¥ 172	2,500					
竹合	7台~	¥ 172,500 ¥ 167,500							

[※] は標準モータの値です。

[※] 適用モータコード[S38・S40]選択時の自重は0.44kgになります。









サインモーションゴニオステージ□70:KGB07V

RoH

KGB07070MV-LP28

KGB07070TV-LP28





付属品		P28 S38		S40			
モータブラケット		本体取付済み					
カップリング(ねじ付属)		0					
取付ねじ	モータ用	M2.5×6	2本	M3×12	4本	M4×12	2本
本体用		M4×8 4本					
センサケーブル		O(HR10AP-S-SB-6-□)					

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

KGB07070 A T V- L P28-

1 回転中心高さ(W.D.)

070	70mm
096	96mm
122	122mm

2 センサ論理

コード	CWLS	ORG	CCWLS
Α	NC	NC	NC
В	NO	NO	NO
С	NC	NO	NC

3 コネクタ仕様

Т	ピッグテール	
М	パネルマウント	

4 センサカバー位置仕様

L	L位置
R	勝手違い

5 適用モータ

コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	_
S38	□38サーボモータ仕様	+¥ 10.000
S40	□40サーボモータ仕様	T# 10,000

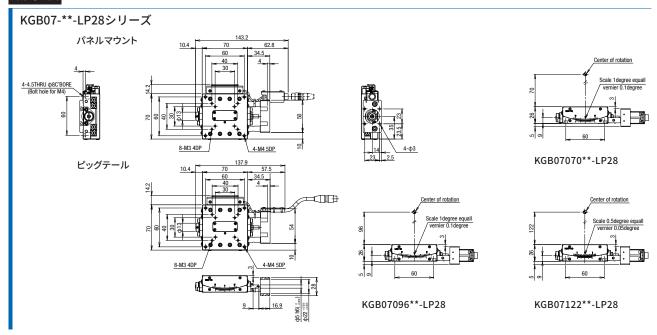
6 ケーブルオプション

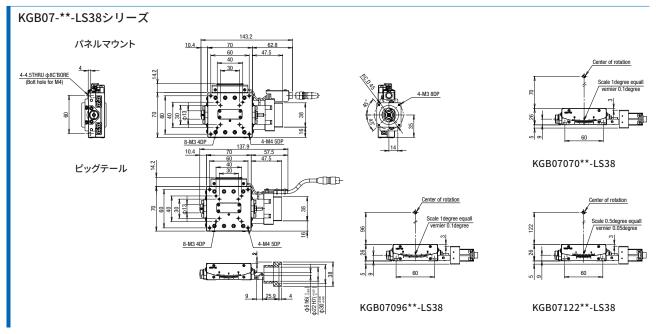
コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	_
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1.800

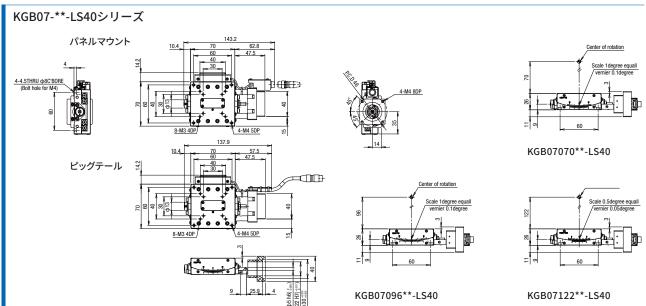
•							
		SF	PEC				
型式	t	KGB07070A□V-LP28	KGB07096A□V-LP28	KGB07122A□V-LP28			
勝	「違い	KGB07070A□V-RP28	KGB07096A□V-RP28	KGB07122A□V-RP28			
	移動量	±5°	±4°	±3°			
Х	ステージ面サイズ	70×70mm					
'n	移動機構		ボールネジ φ6 リード1				
力仕様	ガイド		クロスローラガイド				
怺	主材質-表面処理		アルミー白アルマイト処理				
	自重(※)		0.56kg				
寸	ステージ高さ		26±0.2mm				
寸法公差	回転中心高さ	96±0.2mm	122±0.2mm				
差	回転中心振れ精度						
	分解能(パルス) Full時	≒0.0015°	≒0.0011°	≒0.0009°			
*丰	MAXスピード	22.6°/sec[15kHz]	16.9°/sec [15kHz]	13.4°/sec [15kHz]			
精度仕様	繰返し位置決め精度		±0.003°				
仕	耐荷重		5.0kgf【49N】				
你	モーメント剛性	۲	ピッチ0.28/ヨー0.06/ロール0.06["/N・cn	n]			
	ロストモーション		0.03°以内				
+	リミットセンサ		有				
センサ	原点センサ		有				
サ	スリット原点センサ		<u> </u>				
/	1台		¥ 208,000				
価格	2~6台		¥ 172,500				
111	7台~		¥ 167,500				

※ は標準モータの値です。

% 適用モータコード[S38・S40]選択時の自重は0.59kgになります。







電気仕様:KGB06V/KGB07V

RoHS

電気仕様							
適用モータコード			P28	S38	S40		
特徴			□28mm ステッピングモータ用	□38mm ACサーボモータ用	□40mm ACサーボモータ用		
	型式			KGB06V/KGB07V			
	ピッグテー	ル		センサ:HR10A-7J-6P(73)(ヒロセ電機㈱)			
コネクタ	パネルマウン	ント		センサ:HR10A-7R-6P(73)(ヒロセ電機(株))			
	受側型式	,	センサ:HR10A-7P-6S(73) (ヒロセ電機㈱)				
リミットセンサ			有				
	原点センサ		有				
	スリット原点センサ		-				
	搭載センサ		フォト・マイクロセンサ EE-SX4320(オムロン(株))				
	電源電圧			DC5~24V±5%			
センサ基板	消費電流		合計60mA以下				
こクラ至収	制御出力 NPNオープンコレクタ出力		オープンコレクタ出力 DC30V以下 10m/	7出力 DC30V以下 10mA以下			
		KGB06V	村	食出(遮光時):出力トランジスタOFF(非導通	<u>1</u>)		
			センサ論理オプションA	検出時:出力トランジスタOFF (非導通)			
	出力論理	KGB07V	センサ論理オプションB	検出時:出力トラン	vジスタON (導通)		
		11.05014	センサ論理オプションC	リミット検出時:出力トランジスタOFF (非導通) 原点検出時:出力トランジスタON (導通)			

ピン配列・結線図 モータコード KGBシリーズ 【KGB06】ピッグテールコネクタ型式:HR10A-7J-6P(73)(HRS) 【KGB07】ピッグテールコネクタ型式:HR10A-7J-6P(73)(HRS) パネルマウントコネクタ型式: HR10A-7R-6P(73)(HRS) パネルマウントコネクタ型式: HR10A-7R-6P(73)(HRS) Sensor substrate Sensor substrate ORG CCWLS CCWES P28 センサ **S38** 【相手側ケーブル】 型式:HR10AP-S-SB-6-□(□は長さとなります。) ※固定用 S40 センサ側 コネクタ: HR10A-7P-6S (73) (ヒロセ電機(株)) 信号名 CWLS Pin ⊕/黒点 CCWLS ORG 橙/赤点 ULAWM20276 AWG28 3P 黒色 灰/黒点 灰/赤点 NORG 鱼/黒点 シールド $2m_{-0}^{+50}$ mm, $3m_{-0}^{+50}$ mm, $5m_{-0}^{+150}$ mm ※シールドはコネクタ内シェル接続になります。

		メカリミット		原点端面 反端	面	メカリミット
メカストッパ						
CCWリミット	未検出(入光状態) 検出(遮光状態)	•				•
原点センサ	未検出(入光状態) 検出(遮光状態)	•				•
CWリミット	未検出(入光状態) 検出(遮光状態)	•				•
	4	◀	CWリミット	ストローク中心	CCWリミット	-
◀					(CW方向
C F	CCWリミット 京点センサ	未検出(入光状態) 検出(遠光状態) 未検出(入光状態) 未検出(入光状態) 検出(遠光状態) *** ** ** *	マカストッパ	スカストッパ	スカストッパ	スカストッパ

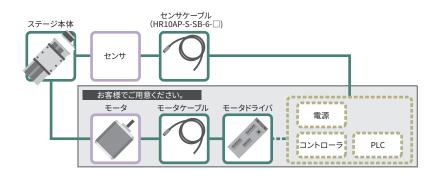
1 17 50 08.3	5 [2 - 2 - 3 3 3 4 4 4 4 4 4 4			<u> </u>		
	座標基準	CWリミット	原点端面 ストローク中心	反端面	CCWリミット	
KGB06050	原点復帰	8.7	0	2.5	8.7	
KGB06075	原点復帰	5.7	0	1.8	5.7	
KGB06100	原点復帰	5.2	0	1.4	5.2	
KGB06125	原点復帰	4.2	0	1.1	4.2	
KGB07070	原点復帰	5.3	0	2.1	5.3	
KGB07096	原点復帰	4.2	0	1.5	4.2	
KGB07122	原点復帰	3.2	0	1.3	3.2	

[※]原点復帰はDS102/DS112を用いて原点復帰タイプ4を行った場合。 ※座標は設計上の値です。実際には \pm 0.5deg.程度の寸法誤差が生じることがあります。



適用モータコード





【モータレス製品取り扱い注意点】

【重要】

通常製品とは異なり駆動源のないモータレス製品です。

「保証範囲」および「使用上の注意と制限」をご確認の上、同意いただきご購入ください。

◆保証範囲

以下内容は保証対象外となります。

- ・モータ取り付け調整に関わる不具合やトラブル
- ・お客様によるモータの組み付け後の精度

※検査用モータを使用して精度検査を実施し、規格値内であることを確認しています。

◆使用上の注意と制限

1.スペック:耐荷重および最高速度

自動ステージ本体構成に依存するため、モータの性能に関わらず、本製品のスペック内での使用をお願いします。 リミットセンサ、メカリミット間の距離が短く、オーバーランによりメカリミットと衝突する可能性があります。 メカリミットとの衝突は製品の精度や耐久性に悪影響を与えることがありますので、ご注意ください。

2.トルク制限

高トルクモータの使用は製品許容を超える負荷を与える可能性があります。モータトルクが0.25N・mを超える場合はトルク制限をかけて使用してください。

3. モータの取り付け

本体、モータ、カップリングは芯出しを行い、取り付けをしてください。 芯出し不良(ミスアライメント)の状態での使用は、製品の破損や早期劣化を引き起こす可能性があります。 別紙の組立手順書を参照し、組み付け調整を行ってください。

4. コネクタ部の固定作業

コネクタ部の固定作業をお客様自身で行う製品があります。固定前はコネクタ部と本体がリード線のみで連結されており、 断線を引き起こす可能性がありますので、取り扱いには注意してください。



回転ステージ φ40: KRB04017MV



KRB04017MV-LP28



付属品		P28 S38		S40			
モータブラケット		本体取付済み					
カップリング	(ねじ付属)	0					
取付ねじ	モータ用	M2.5×6	2本	M3×12	4本	M4×12	2本
AX IV 14 C	本体用			M3×25	3本		
センサケーブル			O(F	R10AP-S	-SB-6	-□)	
六角レンチ(モータ取付用)		0		_		_	

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

KRB04017 M V- L P28 - ___

1 適用モータ

コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	_
S38	□38サーボモータ仕様	+¥ 7.000
S40	□40サーボモータ仕様	± 1,000

2 ケーブルオプション

コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	_
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1,800

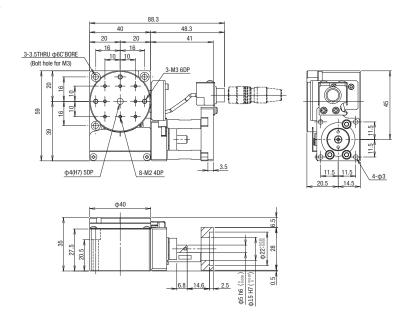
		SPEC			
型式	Ç	KRB04017MV-LP28			
	移動量	±8.5°			
×	ステージ面サイズ	ф40mm			
'n	移動機構	ボールねじ φ6 リード1			
メカ仕様	ガイド	組合せアンギュラ玉軸受け			
惊	主材質一表面処理	アルミ-黒アルマイト処理			
	自重(※)	0.29kg			
	分解能/パルス*(Full)	≒0.0068°			
	MAXスピード**	101.5°/sec [15kHz]			
粘	繰返位置決め精度	±0.003°以内			
精度仕様	耐荷重	4.0kgf[39.2N]			
	モーメント剛性	0.52″/N ⋅ cm			
惊	ロストモーション	0.003°			
	バックラッシ	0.01°			
	平行度	50μm以内			
セ	リミットセンサ	有			
センサ	原点センサ	有			
サ	スリット原点センサ	-			
/ I II	1台	¥ 194,500			
価格	2~6台	¥ 162,500			
-TI	7台~	¥ 157,500			

※ は標準モータの値です。

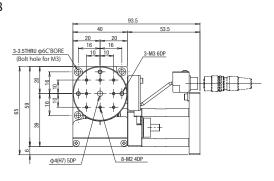
[※] 適用モータコード[S38・S40]選択時の自重は0.30kgになります。

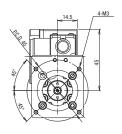
外形寸法図

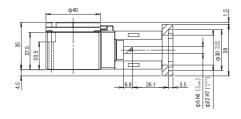
KRB04017MV-LP28



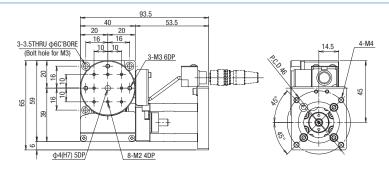
KRB04017MV-LS38

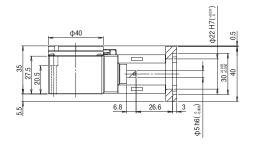






KRB04017MV-LS40



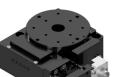




サインモーション回転ステージ φ60/□60:KRB06V



KRB06011MV-LP28







付属品		P28		S38		S40	
モータブラケット		本体取付済み					
カップリング(ねじ付属)		0					
取付ねじ	モータ用	M2.5×6	2本	M3×12	4本	M4×12	2本
取りなし	本体用			M4×25	3本		
センサケーブル		O(HR10AP-S-SB-6-□)					
六角レンチ(モータ取付用)		0		_		_	

※センサケーブル:2m、3m、5mから選択

KRB06011 M ... V- L P28 - ...

1 テーブル形状

無記号 丸形 S 角形

2 適用モータ

コード	仕様	P28との差額
P28	□28ステッピングモータ仕様	-
S38	□38サーボモータ仕様	±V 7 000
S40	□40サーボモータ仕様	+¥ 7,000

3 ケーブルオプション

コード	仕様	標準価格との差額
無記号	センサケーブル2m片端バラ	-
3	センサケーブル3m片端バラ	+¥ 400
5	センサケーブル5m片端バラ	+¥ 1,800

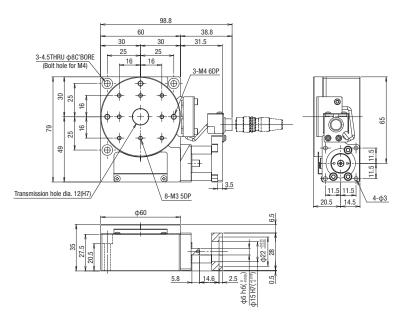
	SPEC			
型式	KRB06011MV-LP28	KRB06011MSV-LP28		
移動量	±5.5°			
メステージ面サイズ	ф60mm	□60mm		
力 移動機構	ボールねじ φ6 リード1			
カ 移動機構 仕 ガイド 様 対対	組合せアンギュラ玉軸受け			
^惊 主材質一表面処理	アルミ-黒アルマイト処理			
自重(※)	φ60 ∶ 0.51kg, □60mm ∶ 0.52kg			
分解能/パルス*(Full)	≒0.0043°			
MAXスピード**	63.8°/sec [15kHz]			
糖 繰返位置決め精度	±0.003°以内			
度同一一	6.0kgf[58.8N]			
精度は一人の相反射を表現した。	0.25″/N ⋅ cm			
「ロストモーション	0.003°			
バックラッシ	0.01°			
平行度	50μm以内			
セ リミットセンサ	有			
セ リミットセンサ	有			
サースリット原点センサ	-			
_在 1台	¥200,500			
価 2~6台	¥ 167,500			
7台~	¥ 162,500			

[※] は標準モータの値です。

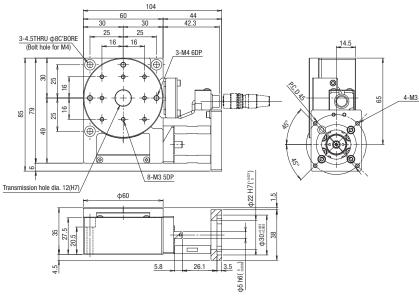
[※] 適用モータコード[S38・S40]選択時の自重はφ60mm:0.52kg、□60mm:0.53kgになります。

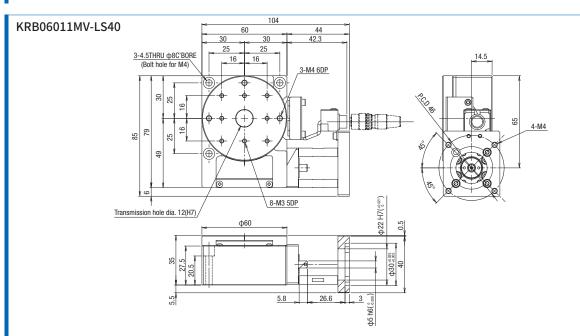
外形寸法図

KRB06011MV-LP28



KRB06011MV-LS38



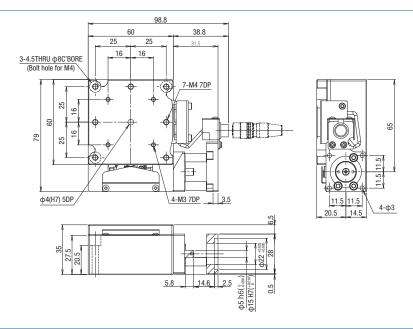




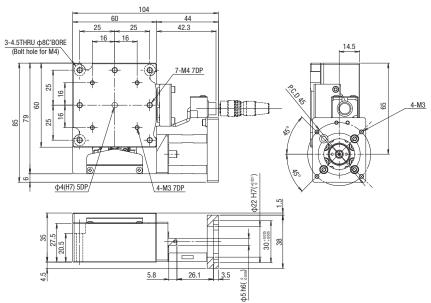
サインモーション回転ステージ φ60/□60:KRB06V

外形寸法図

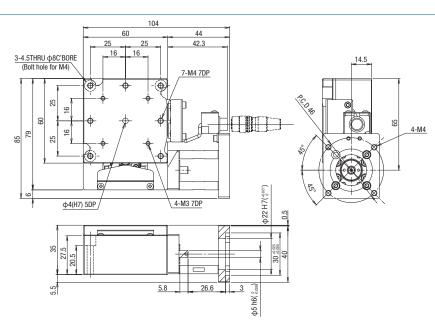
KRB06011MSV-LP28



KRB06011MSV-LS38



KRB06011MSV-LS40



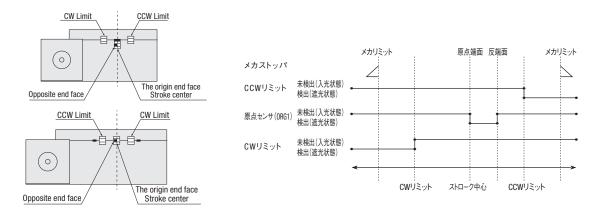


電気仕様:KRBシリーズ

電気仕様						
適用モータコード		P28 S38		S40		
特徴		□28mm ステッピングモータ用 □38mm ACサーボモータ用		□40mm ACサーボモータ用		
型式		KRB04/KRB06				
コネクタ	パネルマウント	センサ:HR10A-7R-6P(73) (ヒロセ電機㈱)				
コホンメ	受側型式	センサ:HR10A-7P-6S(73)(ヒロセ電機(M))				
	リミットセンサ	有				
	原点センサ	有				
	スリット原点センサ	-				
センサ基板	搭載センサ	フォト・マイクロセンサ EE-SX4320 (オムロン㈱)				
ピノリ基似	電源電圧	DC5~24V±5%				
	消費電流	合計60mA以下				
	制御出力	NPNオープンコレクタ出力 DC30V以下 10mA以下				
	出力論理	検出 (遮光時) :出力トランジスタOFF (非導通)				

ピン配列・結線図 KRBシリーズ 【KRB04】コネクタ型式: HR10A-7R-6P(73)(HRS) 【KRB06】コネクタ型式: HR10A-7R-6P(73)(HRS) Sensor substrate Sensor substrate CCWLS P28 センサ S38 【相手側ケーブル】 型式:HR10AP-S-SB-6-□ (□は長さとなります。) ※固定用 S40 センサ側 コネクタ: HR10A-7P-6S(73)(ヒロセ電機(株)) 信号名 CWLS CCWLS Pin /黒点 ⊕/赤点 ULAWM20276 AWG28 3P 黒色 灰/黒点 ORG NORG) 魚/黒点 ٧+ V-シールド $2m_{-0}^{+50}$ mm, $3m_{-0}^{+50}$ mm, $5m_{-0}^{+150}$ mm ※シールドはコネクタ内シェル接続になります。

タイミングチャート



単位[deg]	C	N方向 ◀	◆ CCV				
	座標基準	CWリミット	原点端面 ストローク中心	反端面	CCWリミット		
KRB04017	原点復帰	9.0	0	4.5	9.0		
KRB06011	原点復帰	6.0	0	2.5	6.0		

[※]原点復帰はDS102/DS112を用いて原点復帰タイプ4を行った場合。

[%]座標は設計上の値です。実際には ± 0.5 deg.程度の寸法誤差が生じることがあります。

注意:タイミングチャート図はセンサのタイミングを示すもので、出力信号論理を示すものではありません。 出力信号論理に関しましては、電気仕様ーセンサー出力論理に記載されている出力トランジスタのON/OFF表示を参照ください。

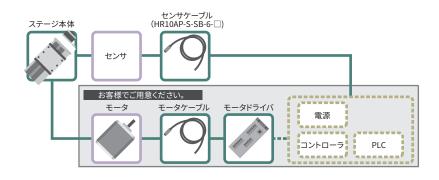


電気仕様:KRBシリーズ

RoHS

適用モータコード





【モータレス製品取り扱い注意点】

【重要】

通常製品とは異なり駆動源のないモータレス製品です。

「保証範囲」および「使用上の注意と制限」をご確認の上、同意いただきご購入ください。

◆保証範囲

以下内容は保証対象外となります。

- ・モータ取り付け調整に関わる不具合やトラブル
- ・お客様によるモータの組み付け後の精度

※検査用モータを使用して精度検査を実施し、規格値内であることを確認しています。

◆使用上の注意と制限

1.スペック:耐荷重および最高速度

自動ステージ本体構成に依存するため、モータの性能に関わらず、本製品のスペック内での使用をお願いします。 リミットセンサ、メカリミット間の距離が短く、オーバーランによりメカリミットと衝突する可能性があります。 メカリミットとの衝突は製品の精度や耐久性に悪影響を与えることがありますので、ご注意ください。

2.トルク制限

高トルクモータの使用は製品許容を超える負荷を与える可能性があります。モータトルクが0.25N・mを超える場合はトルク制限をかけて使用してください。

3. モータの取り付け

本体、モータ、カップリングは芯出しを行い、取り付けをしてください。 芯出し不良(ミスアライメント)の状態での使用は、製品の破損や早期劣化を引き起こす可能性があります。 別紙の組立手順書を参照し、組み付け調整を行ってください。

4. コネクタ部の固定作業

コネクタ部の固定作業をお客様自身で行う製品があります。固定前はコネクタ部と本体がリード線のみで連結されており、 断線を引き起こす可能性がありますので、取り扱いには注意してください。