

# 2016-2017 総合カタログの変更点

## サーボアンプ

### 主な変更点

- ①サーボアンプ型式の変更
- ②スペックの変更
- ③外形の変更
- ②スペックの変更

### ①サーボアンプ型式の変更

**MR-J3-10A**  
**MR-J3-40A**

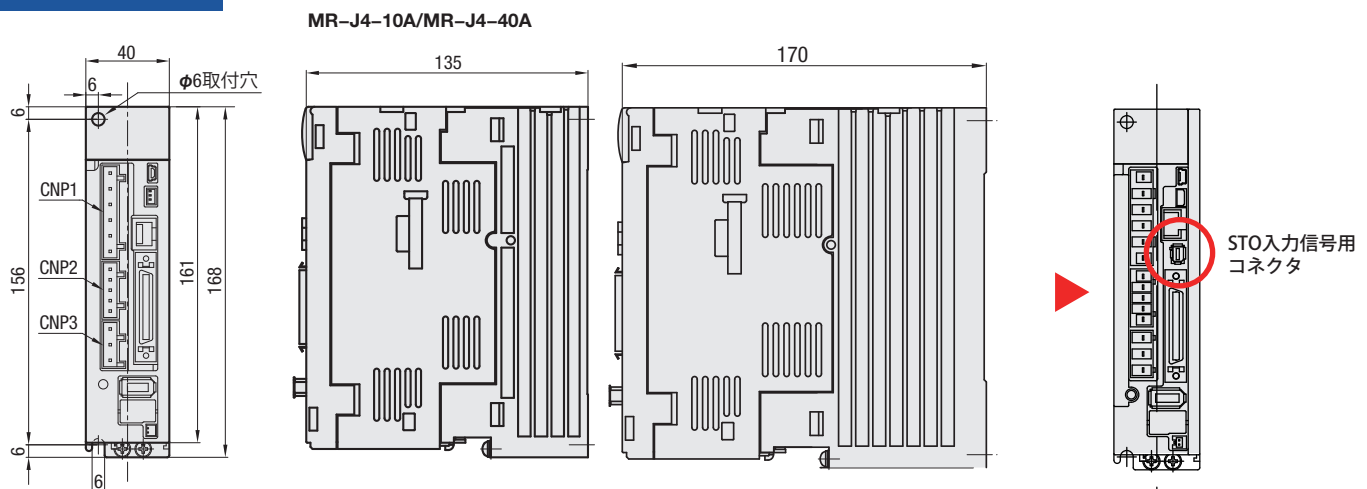
▶ **MR-J4-10A**  
**MR-J4-40A**

### ■アンプ基本仕様

サーボアンプ型式		MR-J3-10A/MR-J3-40A	MR-J4-10A/MR-J4-40A
主回路電源	電圧・周波数	三相・単相AC200~230V/50,60Hz	→三相・単相AC200~240V/50,60Hz
	許容電圧変動	三相AC200~230Vの場合：三相AC170~253V 単相AC200~230Vの場合：単相AC170~253V	→三相AC200~240Vの場合：三相AC170~264V →単相AC200~240Vの場合：単相AC170~264V
	許容周波数変動	±5%以内	
制御回路電源	電圧・周波数	三相・単相AC200~230V/50,60Hz	→三相・単相AC200~240V/50,60Hz
	許容電圧変動	三相・単相AC170~253V	→三相・単相AC170~264V
	許容周波数変動	±5%以内	
インターフェース用電源	DC24V±10%(必要電流容量:0.3A)	→DC24V±10%(必要電流容量:0.5A)	
再生抵抗 許容再生電力	アンプ内蔵抵抗器	10A：無 40A：10W	
制御方式		正弦波PWM制御・電流制御方式	
ダイナミックブレーキ		内蔵	
保護機能		過電流遮断、回生過電圧遮断、過負荷遮断(電子サーマル)、サーボモータ過熱保護、検出器異常保護、回生異常保護、不足電圧・瞬時停電保護、過速度保護、誤差過大保護、 <b>磁極検出保護</b> 、 <b>リニアサーボ制御異常保護</b>	
位置制御 モード	最大入力パルス周波数	4Mpps(差動レシーバ時)、200kpps(オープンコレクタ時)	
	位置決め帰還パルス 指令パルス倍率	エンコーダ、サーボモータ1回転あたりの分解能:18ビット	→22ビット
	位置決め完了幅設定	電子ギアA/B倍 A/B=1~1048576 1/10<A/B<2000	→電子ギアA/B倍 A/B=1~16777215 1/10<A/B<4000
	誤差過大	0~±65535pulse(指令パルス単位)	
	トルク制限	±3回転	
速度制御 モード	速度制御範囲	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/最大トルク) アナログ速度指令1:2000、内部速度指令1:5000	
	アナログ速度指令入力	DC 0~±10V/定格回転速度	
	速度変動率	±0.01%以下(負荷変動0~100%) 0%(電源変動±10%) ±0.2%以下(周囲温度25℃±10℃)アナログ速度指令時のみ	
トルク制御 モード	トルク制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/最大トルク)	
	アナログトルク指令入力	DC 0~±8V/最大トルク(入力インピーダンス10~12kΩ)	
環境	速度制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/定格回転速度)	
	構造	自冷、開放(IP00)	
	周囲温度	0~55℃(凍結のないこと)、保存:-20~65℃(凍結のないこと)	
	周囲湿度	運転5~90%RH以下(結露のないこと)、保存:運転5~90%RH以下(結露のないこと)	
	雰囲気	屋内(直射日光が当たらないこと)、腐食性ガス・引火性ガス・オイルミスト・塵埃のないこと	
標高	海拔1000m以下	→ <b>海拔2000m以下</b>	
振動		5.9m/s <sup>2</sup> 以下	
質量		10A:0.8kg 40A:1.0kg	

主な変更点を赤字で示しています。

### ③外形の変更



寸法・重量ともに現行品と同じですが、コネクタ部に変更があります。  
CN8として、STO入力信号用コネクタが追加されました。