

電気仕様：KXT04015/KXT06015

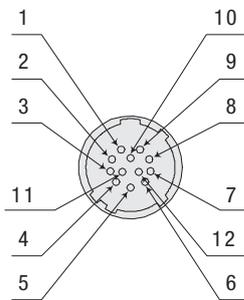
電気仕様

ステージ型式		KXT04015	KXT06015
モータ※1)	タイプ	5相ステッピングモータ 0.75A/相	
	メーカー	オリエンタルモーター(株)	
	型式※2)	C005C-90215P-1	
	ステップ角	0.72°	
コネクタ	型式	HR10A-10R-12PC (71) (ヒロセ電機(株))	
	受側型式	HR10A-10P-12S (73) (ヒロセ電機(株))	
センサ	リミットセンサ	有	
	原点センサ	有	
	型式	フォト・マイクロセンサ EE-SX4320 (オムロン(株))	
	電源電圧	DC5~24V ±10%	
	消費電流	合計60mA以下	
	制御出力	NPNオープンコレクタ出力 DC5~24V 8mA以下 残留電圧0.3V以下 (負荷電流2mA時)	
	出力論理	検出(遮光)時：出力トランジスタOFF (非導通)	

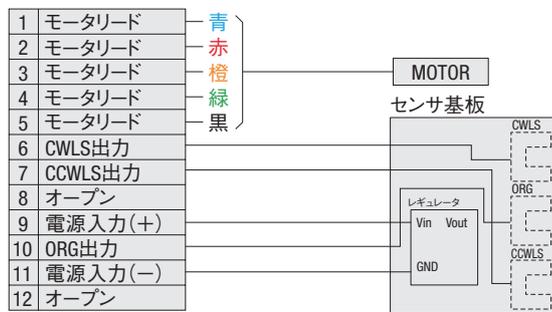
※1 モータ単体性能の詳細は P.1-213~

※2 型式は駿河精機独自の管理型式

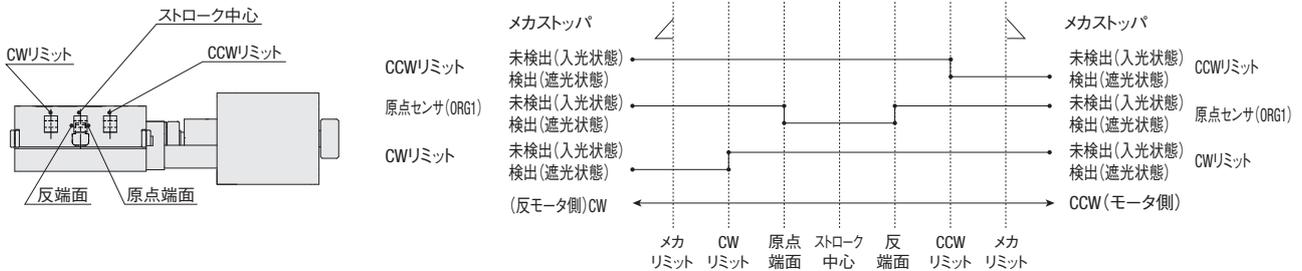
ピン配列



結線図



タイミングチャート



単位		CW方 ←							→ CCW方
		座標基準	メカリミット	CWリミット	原点端面	ストローク中心	反端面	CCWリミット	メカリミット
KXT	原点復帰		7	6.2	0	1.5	3	9.2	10
	ストローク中心		8.5	7.7	1.5	0	1.5	7.7	8.5

※原点復帰はDS102/DS112シリーズのコントローラを用いて原点復帰タイプ4を行った場合。

※座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

注意：タイミングチャート図はセンサのタイミングを示すもので、出力信号論理を示すものではありません。
出力信号論理に関しましては、電気仕様—センサー出力論理に記載されている出力トランジスタのON/OFF表示をご参照ください。

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

ゴニオ

回転

ユニット

制御機器

リニアボール

ケイベックス
CAVE-X
リニアボール

クロスローラ

スライドガイド

40

50

60

70

80

100

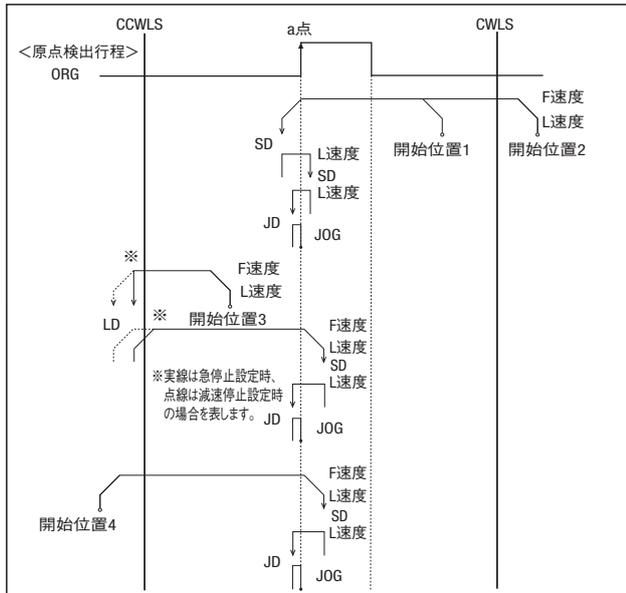
120

その他

KXTシリーズ推奨原点復帰方法

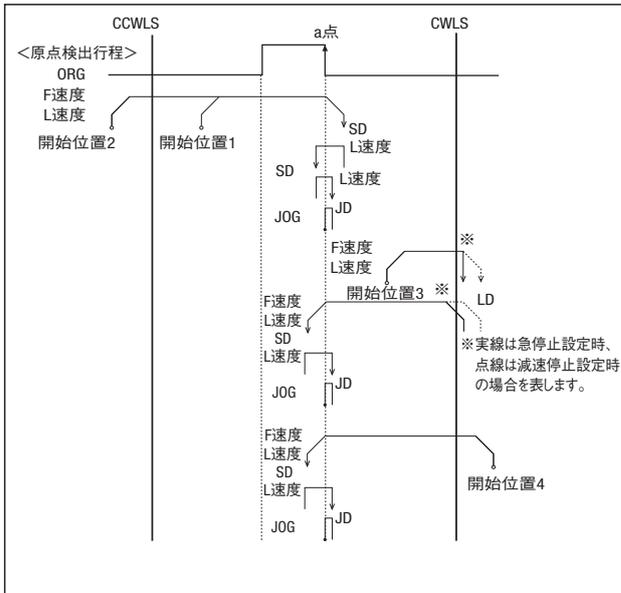
弊社の自動ステージは、型式によってセンサの仕様が異なります。そのため、推奨以外の原点復帰方法では正しく動作しない場合があります。弊社のコントローラと接続する場合は、推奨原点復帰方法に設定してご使用ください。

【タイプ3】 CCW方向に検出を行い、ORG信号のCCW側エッジ(a点)の検出行程を行います。



【タイプ9】 タイプ3実行後、TIMING信号のCCW側エッジの検出行程を行います。

【タイプ4】 CW方向に検出を行い、ORG信号のCW側エッジ(a点)の検出行程を行います。



【タイプ10】 タイプ4実行後、TIMING信号のCW側エッジの検出行程を行います。

原点復帰シーケンス ▶ P.1-201~

適応ドライバ

■ ドライバ ▶ P.1-205~

DC24V系入力

型式	CRD5107P (¥23,000)	SD5107P3-A22 (¥12,800)
分割数	1~1/250 (16段階)	Full/Half

AC100V系入力

型式	RKD507-A (¥39,800)
分割数	1~1/250 (16段階)

適応ステッピングモータコントローラ

■ コントローラ ▶ P.1-197~

入力電源	汎用入出力ポート	ドライバタイプ(分割数)	
		ノーマル(Full/Half)	マイクロステップ(1~1/250 [16段階])
AC100-240V	なし	DS102NR (¥130,000)	DS102MS (¥155,000)
	あり	DS102NR-IO (¥140,000)	DS102MS-IO (¥165,000)
DC24V	なし	DS112NR (¥125,000)	DS112MS (¥150,000)
	あり	DS112NR-IO (¥135,000)	DS112MS-IO (¥160,000)



- 自動直動
- X
- XY
- Z
- 水平面Z
- XYZ
- ゴニオ
- 回転
- ユニット
- 制御機器

リニアボール

ケイベックス CAVE-X リニアボール

クロスローラ

スライドガイド

- 40
- 50
- 60
- 70
- 80
- 100
- 120
- その他