

## 電気仕様: KHC06004F/KHC07004F/KS332-8NC/KS332-12C

### 電気仕様

ステージ型式		KHC06004F	KHC07004F	KS332-8NC	KS332-12C
モータ(※1)	タイプ	5相ステッピングモータ 0.75A/相(オリエンタルモーター株式会社)			
	型式	PK525HPB-C1(□28mm)		PK544PB-C18	
	ステップ角	0.72°		0.72°	
コネクタ	型式(※2)	HR10A-10R-12P(73)(ヒロセ電機株式会社)		HR10A-10R-12P(73)(ヒロセ電機株式会社)	
	受側適合コネクタ	HR10A-10P-12S(73)(ヒロセ電機株式会社)		HR10A-10P-12S(73)(ヒロセ電機株式会社)	
センサ	リミットセンサ	有			
	原点センサ(ORG1)	有			
	スリット原点センサ(ORG2)	-			
	型式	フォト・マイクロセンサ EE-SX4320(オムロン株式会社)		マイクロスイッチ AV4044(パナソニックデバイスSUNX株式会社) 定格0.1A 30V DC フォト・マイクロセンサ EE-SX671(オムロン株式会社)	
	電源電圧	DC5~24V ±10%			
	消費電流	合計60mA以下		合計35mA以下	
	制御出力	NPNオープンコレクタ出力 DC5~24V 8mA以下 残留電圧0.3V以下(負荷電流2mA時)		NPNオープンコレクタ出力 DC5~24V 100mA以下 残留電圧0.8V以下(負荷電流100mA時) 残留電圧0.4V以下(負荷電流40mA時)	
出力論理(※)	検出(遮光)時: 出力トランジスタOFF(非導通)		検出(遮光)時: 出力トランジスタOFF(非導通)		

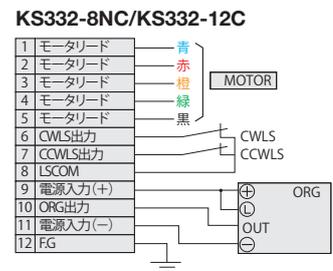
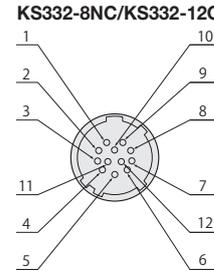
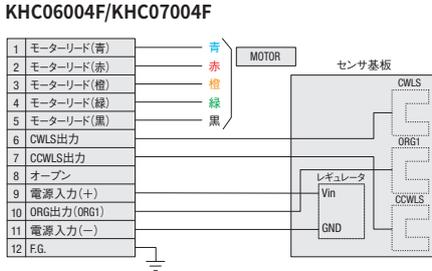
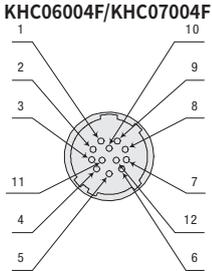
※1 モータ単体性能の詳細は P.1-213~  
 ※2 型式は駿河精機独自の管理番号

### ピン配列

### 結線図

### ピン配列

### 結線図



自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

ゴニオ

回転

ユニット

制御機器

リニア  
ボール

ケイバックス  
CAVE-X  
リニアボール

クロス  
ローラ

スライド  
ガイド

□40

□50

□60

□70

□80

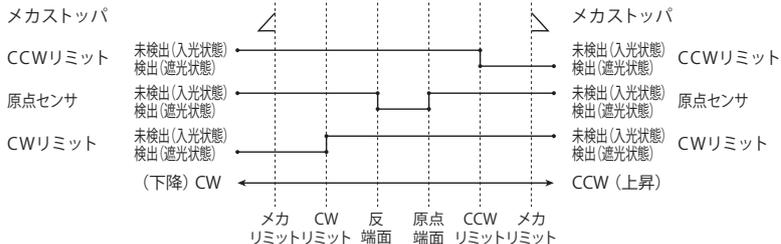
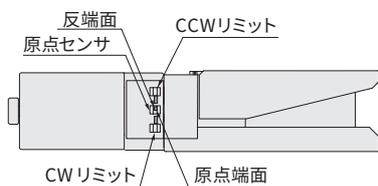
□100

□120

その他

タイミングチャート

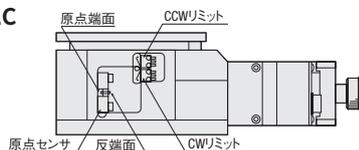
KHC06004F/KHC07004F



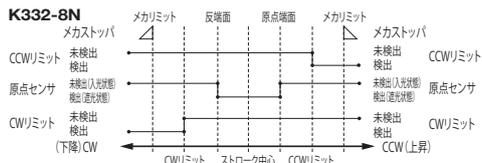
単位 [mm]	座標基準	メカリミット	CWリミット	反端面	原点端面 ストローク中心	CCWリミット	メカリミット
	KHC06004F 原点復帰	2.5	2.2	1.5	0	2.2	2.5
	KHC07004F 原点復帰	2.5	2.2	1.5	0	2.2	2.5

※原点復帰は標準ケーブル及びDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ3を行った場合。  
 ※座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

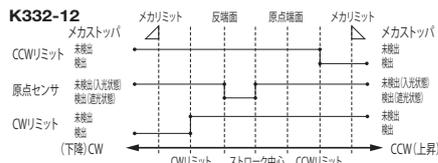
KS332-8NC/KS332-12C



K332-8N



K332-12



単位 [mm]	座標基準	メカリミット	CWリミット	反端面	ストローク中心	原点端面	CCWリミット	メカリミット
	KS332-8NC 原点復帰	—	4.9	2.2	0.4	0	4.1	—
	KS332-8NC ストローク中心	—	4.5	1.8	0	0.4	4.5	—

※原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ3を行った場合。  
 ※座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

単位 [mm]	座標基準	メカリミット	CWリミット	反端面	ストローク中心	原点端面	CCWリミット	メカリミット
	KS332-12C 原点復帰	—	7.6	2.2	1.1	0	5.4	—
	KS332-12C ストローク中心	—	6.5	1.1	0	1.1	6.5	—

※原点復帰はDS102/DS112シリーズコントローラを用いて原点復帰タイプ3を行った場合。  
 ※座標は設計上の値です。実際には±0.5mm程度の寸法誤差が生じることがあります。

原点復帰方法

弊社の自動ステージは、型式によってセンサの仕様が異なります。そのため、原点復帰方法もいくつかのタイプに分かれ、使用するステージの型式に合わせて復帰タイプを正しく選ぶ必要があります。間違ったタイプを選択すると復帰動作をしなかったり正しく原点復帰できないことがあります。下記の「推奨原点復帰方法」に従ってご使用になるステージ型式にあった原点復帰タイプをお選びください。

■ KHC06004F/KHC07004F/KS332-8NC/KS332-12C 推奨原点復帰方法 原点復帰シーケンス ◯ P.1-201~

- タイプ 3: CCW方向に検出を行い、ORG信号のCCW側エッジの検出行程を行います。
- タイプ 4: CW方向に検出を行い、ORG信号のCW側エッジの検出行程を行います。
- タイプ 9: タイプ3実行後、TIMING信号のCCW側エッジの検出行程を行います。
- タイプ10: タイプ4実行後、TIMING信号のCW側エッジの検出行程を行います。

適応ドライバ・ステッピングモータコントローラ

■ ドライバ ◯ P.1-205~

DC24V系入力……SD5107P3-A22 (Full/Half) ¥12,800/CRD5107P (1~1/250 16段階) ¥23,000/DFC5107P ¥23,000  
 AC100V系入力……RKD507-A (1~1/250 16段階) ¥39,800

■ コントローラ ◯ P.1-197~

AC100-240V入力 汎用入出力ポートなし……DS102NR (Full/Half) ¥130,000/DS102MS (1~1/250 16段階) ¥155,000  
 汎用入出力ポート付き……DS102NR-IO (Full/Half) ¥140,000/DS102MS-IO (1~1/250 16段階) ¥165,000  
 DC24V入力 汎用入出力ポートなし……DS112NR (Full/Half) ¥125,000/DS112MS (1~1/250 16段階) ¥150,000  
 汎用入出力ポート付き……DS112NR-IO (Full/Half) ¥135,000/DS112MS-IO (1~1/250 16段階) ¥160,000

自動直動

X

XY

Z

水平面Z

XYZ

ゴニオ

回転

ユニット

制御機器

リニア  
ボール

ケイベックス  
CAVE-X  
リニアボール

クロス  
ローラ

スライド  
ガイド

□40

□50

□60

□70

□80

□100

□120

その他

1

120